

## تقييم الضياعات في المحرك التحريضي النتيجة عن التوافقيات العليا عند تغذيته عن طريق مبدلات الجهد التايروستورية

الدكتور المهندس علي محمود  
كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية  
جامعة تشرين

عند تنظيم سرعة المحركات الكهربائية عن طريق تغيير جهد التغذية أو تردد التغذية تستخدم المبدلات التايروستورية التي تعمل على حجز جزء من موجة الجهد الجيبي المطبق على طور المحرك وهذا يعني أن الجهد المطبق سيشكل نظام جهد دوري لاجيبي يمكن تحليله حسب سلسلة فورييه إلى مجموعة من المركبات الجيبية ذات الترددات المختلفة تسمى التوافقيات العليا للجهد المطبق وسيقابل تلك عند عمل نظام القيادة على سرعة وسطية مستقرة، ظهور نبضات في إشارة العزم الكهرومغناطيسية وإشارة السرعة، وذلك على طول إشارة جهد التغذية.

لتقييم عمل المحرك الكهربائي في الأنظمة الدورية للاجيبية أجرينا دراسة على محرك تحريضي ذي دائر مقصور نوع (4A 100 2y3) استخدمنا فيها طريقة الاتسعة العامة للآلة الكهربائية بافتراض أن هذه الآلة مغذاة بواسطة مبدلة تايروستورية قابلة تؤمن جهد خرج على شكل نبضة عريضة متدرجة. وقد لوحظ أن ظهور التوافقيات يؤدي إلى ارتفاع قيمة الضياعات في المحرك الناتجة عن التوافقيات العليا وقد استخدم الحاسب الشخصي في هذا البحث لتقديم طريقة لحساب الضياعات في حديد المحرك عند تغذيته بجهد لاجيبي. وقد وضع برنامج بلغة البرك (BASIC) يعبر عن طريقة الحساب. وكانت الغاية من هذا البحث المساهمة في تقييم الآثار الناتجة عن التوافقيات العليا على عمل محركات القيادة الكهربائية وتقديم برنامج لحساب الضياعات الناتجة عن هذه التوافقيات يمكن أن يستخدم من أجل أي محرك آخر من نفس الأنواع، ويمكن الاستفادة منه في عمليات البحث العلمي التي تختص بتقييم مستوى أداء أنظمة القيادة الكهربائية وتؤكد النتائج التي حصلنا عليها أهمية هذا البحث للطلاب وللباحثين في هذا المجال.

دراسة الأنظمة الدورية للمحركات  
التحريضية بالطريقة الهرمونية  
الشعاعية.

موصلة بشكل مثلثي). انطلاقاً من ذلك فإن  
شعاع الجهد لثابت المحرك يمكن كتابته  
بالصيغة العامة التالية:

$$U_s(N) = \frac{2}{\sqrt{3}} U_d e^{j\delta N} = U_s e^{j\frac{\pi}{6}(2N-1)}$$

حيث:  $N=1, 2, 3, \dots, 6$  رقم مجال  
التوصيل للثايرستور.

$\delta$ : الزاوية بين المحور  
الحقيقي وشعاع الجهد.

من العلاقة السابقة نستنتج أن قيمة  
شعاع الجهد  $V_s(N)$  عند تغذية المحرك من  
مبدلة ثايرستورية ذات زاوية فتح لا تتعلق بـ  
 $N$  وتدور بشكل نبضي بخطوة زاوية قدرها  
 $\delta = \frac{\pi}{3}$  ست مرات خلال دور.

بحل جملة معادلات الأشعة العامة  
لجهد الثابت مع جملة معادلات المحرك  
التالية:

$$\begin{bmatrix} V_{s\alpha} \\ V_{s\beta} \\ V_{r\alpha} \\ V_{r\beta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} RS + DL & 0 & DL_m & 0 \\ 0 & R_s + DL_s & 0 & DL_m \\ DI_m & wrL_m & Rr + DL_r & wrL_r \\ -wrL_m & DL_m & -wrL_m & Rr + DL_r \end{bmatrix} \begin{bmatrix} is_\alpha \\ is_\beta \\ ir_\alpha \\ ir_\beta \end{bmatrix}$$

ملفات الدائر.

$$L_s = L_s + L_m$$

المقاومة التحريضية الكلية لملفات الثابت

عند تغذية المحرك التحريضي عن  
طريق مبدلات الجهد، التي يتم تنفيذها  
باستخدام دارات الابدال الطورية يتم اعادة  
وصل الثايرستورات 6 مرات خلال الدور  
الواحد. ونتيجة لذلك فإنه عند عمل نظام  
القيادة على سرعة مستقرة وسطى ستظهر  
نبضات على اشارة العزم الكهرومغناطيسي  
واشارة السرعة وذلك على طول اشارة جهد  
التغذية.

لتقييم عمل المحرك الكهربائي في  
الأنظمة الدورية استخدمت في هذه الدراسة  
طريقة الأشعة العامة للآلة الكهربائية.

إذا كانت زاوية التحكم  $\gamma = \pi$  فإن  
أحد الجهود الطورية،  $V_a, V_b, V_c$  سيكون  
مساوياً للصفر، أما الجهدان الباقيان فلهما  
نفس القيمة المطلقة ومساوية لـ  $V_d$  ولكن  
بجهة معاكسة (هذا عند كون الحمولة

$$\begin{bmatrix} DL_m & 0 \\ 0 & DL_m \\ Rr + DL_r & wrL_r \\ -wrL_m & Rr + DL_r \end{bmatrix} \begin{bmatrix} is_\alpha \\ is_\beta \\ ir_\alpha \\ ir_\beta \end{bmatrix}$$

حيث:  $R_{SO}$  المقاومة الحقيقية لملفات

الثابت.

$R_r$  المقاومة الحقيقية

$$U_a = \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} \cos(v\omega t + \gamma_v) \quad (1)$$

حيث:

$U_{vm}$  طولية التوافقية  $v$ .

$\gamma_v$  زاوية الطور الابتدائية

يمكن أيضا كتابة معادلات الجهد للطور B, C في حالة العمل المستقر للمحرك وذلك بشكل مشابه للطور A ومزاحين عنه بالزاويتين  $1/3$  و  $2/3$  من الدور.

$$U_b = \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} \cos\left[v\left(\omega t - \frac{2\pi}{3}\right) + \gamma_v\right] \quad (2)$$

$$U_c = \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} \cos\left[v\left(\omega t - \frac{4\pi}{3}\right) + \gamma_v\right]$$

عندئذ وانطلاقاً من

$$U_s = \frac{2}{3}(U_a + aU_b + a^2U_c) \quad \text{العلاقة:}$$

يمكن كتابة العلاقة العامة لجهد الثابت كما يلي:

$$U_s = \frac{2}{3} \left\{ \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} \cos(v\omega t + \gamma_v) + a \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} \cos\left[\left(v\omega t + \frac{2\pi}{3}\right) + \gamma_v\right] + a^2 \left[ \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} \cos\left(v\omega t - \frac{4\pi}{3}\right) + \gamma_v \right] \right\} \quad (3)$$

والمعادلة (3) السابقة يمكن إعادة

كتابتها على الشكل التالي

والمكونة من المقاومة الناتجة عن التحريض المتشنت (Ls) والتحريض الأساسي (Lm).

بالحل المشترك السابق يمكن أن نحصل على معادلات أشعة (متجهات) التيار في الثابت والدائر وبالتالي العزم الكهرومغناطيسي بواسطة العلاقة التالية:

$$M_3 = \frac{3}{2} L_m (i_{ra} i_{sa} - i_{sa} i_{ra})$$

يجب التنويه بأن الحساب لن يكون بهذه السهولة عند كون زاوية الفتح أصغر من  $(\pi)$  مثلاً.  $\delta = \frac{2\pi}{3}$  في هذه الحالة تظهر صعوبة في وضع المعادلات المعممة للجهد بسبب تبعية زاوية فتح الثايرستورات لخواص الحمولة.

ان استخدام الطريقة الهرمونية تسمح بتحديد القيمة الوسطية للعزم الكهرومغناطيسي وكذلك القيمة الفعالة للتيار خلال دور وذلك عند كون جهد التغذية ذا شكل غير جيبي.

ان استخدام الطريقة الهرمونية الشعاعية تسمح بدراسة عمل المحرك في النظام الدوري وذلك بهدف ايجاد القيم اللحظية للعزم الكهرومغناطيسي وكذلك لتيار الثابت والدائر وسرعة دوران المحرك.

ان الجهد غير الجيبي لطور المحرك A يمكن كتابته على الشكل التالي

$$U_S = \frac{2}{3} \sum_{v=1}^{\infty} U_{vm} [\cos(v\omega t + \gamma_v) + \alpha \left( \cos\left(v\omega t - \frac{2\pi}{3} + \gamma_v\right) + \alpha^2 \left( v\left(\omega t - \frac{4\pi}{3}\right) + \gamma_v \right) \right)] \dots(4.)$$

وبما أن تأخذ القيم  $v = 6n+1$  و ( $n=0,1,2,\dots$ ) فان ( $v = 1,7,13,\dots$ ). وهكذا يمكن كتابة المقادير التي داخل الأقواس في العلاقة السابقة كما يلي:

$$\left. \begin{aligned} \cos\left(v\left(\omega t - \frac{2\pi}{3}\right) + \gamma_v\right) &= \cos\left(v\omega t - \frac{2\pi}{3} + \gamma_v\right) \\ \cos\left(v\left(\omega t - \frac{4\pi}{3}\right) + \gamma_v\right) &= \cos\left(v\omega t - \frac{4\pi}{3} + \gamma_v\right) \end{aligned} \right\} (5)$$

أما عند التوافقيات  $v = 6n-1$  حيث ( $n=1,2,3,\dots$ ) أي ( $v = 5, 11, 17,\dots$ ) تصبح القيم التي في داخل الأقواس على الشكل التالي:

$$\left. \begin{aligned} \cos\left(v\left(\omega t - \frac{2\pi}{3}\right) + \gamma_v\right) &= \cos\left(v\omega t + \frac{2\pi}{3} + \gamma_v\right) \\ \cos\left(v\left(\omega t - \frac{4\pi}{3}\right) + \gamma_v\right) &= \cos\left(v\omega t + \frac{4\pi}{3} + \gamma_v\right) \end{aligned} \right\} (6)$$

الجهد ذات الرقم  $v$ .  
لتسهيل انشاء شعاع الجهد  $U_S$  لكل حد من حدود المجاميع من العلاقة (7) يمكن كتابته على الشكل:

$$\bar{U}_v = U_{vm} e^{+j(v\omega t + \gamma_v)} = \text{Re}(\bar{U}_v) + j \text{Im}(\bar{U}_v) \quad (8)$$

حيث:

$$\text{Re}(\bar{U}_v) = U_{vm} \cos(v\omega t + \gamma_v)$$

مركبة الحقيقية للشعاع ii

$$\text{Im}(\bar{U}_v) = U_{vm} \sin(v\omega t + \gamma_v)$$

مركبة التخيلية للشعاع ii

وهكذا فان كل مركبة توافقية من مركبات منحنى الجهد تشكل شعاعا عاما خاصا بها له طولية واتجاه وسرعة دوران وهذه السرعة تكون ثابتة من أجل درجة توافقية معينة. وبالتالي يمكن كتابة معادلة شعاع الجهد العام على الشكل التالي:

$$\bar{U}_S = \sum_{v=1}^{\infty} \bar{U}_v \quad (7)$$

حيث:  $U_v$  الشعاع المعم لتوافقية

ان اشارة (+) في العلاقة (8) تعود للتوافقيات ذات التعاقب الموجب والاشارة (-) تعود للتوافقيات ذات التعاقب العكسي. كما أن شعاع الجهد المعمم للتوافقيات  $v$  يتفق مع علاقة الجهد الزمنية الطورية للمحرك. ويمكن الانتقال من المعادلة التفاضلية للمحرك والمكتوبة بالنسبة للمحاور الثابتة  $\alpha$  - $\beta$  الى الشكل العقدي بعد الأخذ بعين الاعتبار العلاقات التالية:

$$\left. \begin{aligned} \bar{U}_s &= U_{sx} + jU_{sy} , \quad \bar{U}_r = U_{rx} + jU_{ry} \\ \bar{i}_s &= i_{sx} + ji_{sy} , \quad \bar{i}_r = i_{rx} + ji_{ry} \\ \bar{\phi}_{sx} &= \phi_{sx} + j\phi_{sy} , \quad \bar{\phi}_r = \phi_{rx} + j\phi_{ry} \end{aligned} \right\} (**)$$

حيث x المحور الحقيقي، y المحور التخيلي. يمكن أن نكتب:

$$\left. \begin{aligned} \bar{U}_s &= \bar{i}_s R_s + L_s \frac{d\bar{i}_s}{dt} + L_m \frac{d\bar{i}_r}{dt} \\ \bar{U}_r &= \bar{i}_r R_r + L_m \frac{d\bar{i}_s}{dt} + L_r \frac{d\bar{i}_r}{dt} + j\omega(i_s L_m + i_r L_r) \end{aligned} \right\} (9)$$

وبالانتقال الى الشكل العقدي نجد:

$$\left. \begin{aligned} \dot{U}_s &= \dot{I}_s R_s + j\omega \dot{I}_s L_s + j\omega \dot{I}_r L_m \\ \dot{U}_r &= \dot{I}_r R_r + j\omega \dot{I}_s L_m + j\omega \dot{I}_r L_r - j\omega_r \dot{I}_s L_m - j\omega_r \dot{I}_r L_r \end{aligned} \right\} (10)$$

من أجل المحرك ذي الدائر المقصور يمكن أن نكتب العلاقة (10) على الشكل التالي:

$$\left. \begin{aligned} \dot{U}_s &= \dot{I}_s R_s + j\dot{I}_s X_s + j\dot{I}_r X_m \\ 0 &= \dot{I}_r R_r + j\dot{I}_r X_r + j\dot{I}_s X_m + j\dot{I}_r X_r \end{aligned} \right\} (11)$$

حيث:  $X_r = \omega_r L_r$  ,  $X_m = \omega L_m$  ,  $X_s = \omega L_s$  و  $\Omega = \omega_r / \omega$  السرعة الزاوية النسبية

للدائر.

وإذا أخذنا بعين الاعتبار أن  $(1-\Omega) = s$  نحصل على المعادلات المعروفة التالية من أجل المحرك التحريضي ذي الدائر المقصور:

$$\left. \begin{aligned} \dot{U}_s &= \dot{I}_s R_s + j\dot{I}_s X_{s\sigma} + j\dot{I}_s X_m + j\dot{I}_r X_m \\ 0 &= \dot{I}_r \frac{R_r}{s} + j\dot{I}_s X_m + j\dot{I}_r X_m + j\dot{I}_r X_{r\sigma} \end{aligned} \right\} (12)$$

ويمكن كتابة المعادلات (12) من أجل التوافقيات العليا على الشكل

$$\left. \begin{aligned} \dot{U}_{sv} &= \dot{I}_{sv} R_s + j\dot{I}_{sv} X_{s\sigma v} + j\dot{I}_{sv} X_{mv} + j\dot{I}_{rv} X_{mv} \\ 0 &= \dot{I}_{rv} \frac{R_r}{s_r} + j\dot{I}_{sv} X_{mv} + j\dot{I}_r X_m + j\dot{I}_{rv} X_{r\sigma v} \end{aligned} \right\} (13)$$

المحرك is من العلاقة التالية:

$$\bar{i}_s = \sum_{v=1}^{\infty} \bar{i}_{sv} \quad (15)$$

حيث is الشعاع المعمم لتيار التوافقية.

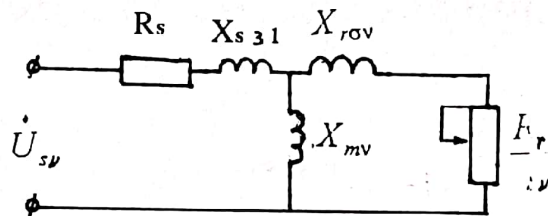
ويمكن حساب الممانعة المكافئة الطورية للمحرك التحريضي من أجل التوافقية الأولى بمساعدة الدارة المكافئة المبينة في الشكل

حيث:  $s_v$  انزلاق الدائر بالنسبة للحقل الناتج عن التوافقية ذات الدرجة v للجهد ويتم تحديده من العلاقة التالية:

$$S = \frac{v\omega \pm \omega r}{v\omega} = 1 \pm \frac{\Omega}{v} \quad (14)$$

وتعود اشارة (-) في العلاقة (14) الى التوافقيات ذات التتابع الموجب، كما تعود اشارة (+) الى التوافقيات ذات التتابع العكسي.

ويتحدد الشعاع العام لتيار ثابت



شكل (1)

الدارة المكافئة لأحد أطوار المحرك التحريضي من أجل التوافقيات العليا

$$Z_{31} = R_{31} + jX_{31} \quad (16)$$

$$R_{31} = R_s + \frac{(R_r / S) X_m^2}{(R_r / S)^2 + (X_{r\sigma} + X_m)^2} \quad (17)$$

$$X_{31} = X_{s\sigma} + X_m \frac{(R_r / S)^2 + X_{r\sigma}^2 + X_{r\sigma} X_m}{(R_r / S)^2 + (X_{r\sigma} + X_m)^2} \quad (18)$$

وبشكل مشابه يمكن أن نكتب العلاقات التالية من أجل التوافقية  $v$ :

$$Z_{3\bar{\sigma}} = R_{3v} + jX_{3\bar{\sigma}} \quad (19)$$

حيث:

$$R_{3v} = R_s + v^2 \frac{(R_r / S_r) X_m}{(R_r / S_r)^2 + (vX_{r\sigma} + vX_m)^2} \quad (20)$$

$$X_{3v} = v \left[ X_{s\sigma} + X_m \frac{(R_r / S_v)^2 + (vX_{v\sigma})^2 + v^2 X_{r\sigma} X_m}{(R_s / S_v)^2 + (vX_{rv} + vX_m)^2} \right] \quad (21)$$

أو:

$$Z_{3v} = Z_{3v} e^{j\varphi_v} \quad (22)$$

$$\dot{Z}_{3v} = \sqrt{R_{3v}^2 + X_{3v}^2} \quad (23)$$

$$\varphi_v = \arctan \frac{X_{3v}}{R_{3v}} \quad (24)$$

ممانعات دائرة الثابت:

$$\dot{Z}_{sv} = R_s + jvX_{s\sigma} = Z_{sv} e^{j\varphi_{sv}} \quad (25)$$

$$Z_{sv} = \sqrt{R_s^2 + (vX_{s\sigma})^2} \quad (26)$$

$$\varphi_{sv} = \arctan \frac{vX_{s\sigma}}{R_s} \quad (27)$$

ممانعات دائرة الدائر:

$$\dot{Z}_{rv} = \frac{R_r}{S_v} + jvX_{r\sigma} = Z_{rv} e^{j\varphi_v} \quad (28)$$

$$Z_{rv} = \sqrt{(R_r / S_v)^2 + (vX_{r\sigma})^2} \quad (29)$$

$$\varphi_{rv} = \arctan \frac{vX_{r\sigma} S_v}{R_r} \quad (30)$$

ويكتب تيار الثابت من أجل التوافقية على الشكل التالي:

$$\begin{aligned} i_{sv} &= \frac{U_{svm}}{Z_{3v}} e^{\pm j(v\omega t - \varphi_v)} \\ &= \frac{U_{svm}}{Z_{3v}} \left[ \cos(v\omega t - \varphi_v) \pm j \sin(v\omega t - \varphi_v) \right] \quad (31) \\ &= \text{Re}(\bar{i}_{sv}) \pm j \text{Im}(\bar{i}_{sv}) \end{aligned}$$

ولإيجاد قيمة تيار الدائر نحدد قيمة القوة المحركة الكهربائية:

$$\begin{aligned} \bar{E}_v &= \bar{U}_{sv} - \bar{i}_{sv} Z_{sv} \\ &= U_{svm} \left[ e^{\pm jv\omega t} - \frac{Z_{sv}}{Z_{3v}} e^{\pm j(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{sv})} \right] \quad (32) \end{aligned}$$



وعندئذ يتم تحديد تيار الدائر من العلاقة:

$$\begin{aligned}
 i_{rv} &= \frac{\bar{E}_v}{Z_{rv}} = \frac{U_{svm}}{Z_{rv}} \left[ e^{\pm j(v\omega t - \varphi_v)} - \frac{Z_{sv}}{Z_{3v}} e^{\pm j(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{sv} + \varphi_{rv})} \right] \\
 &= \frac{U_{svm}}{Z_{rv}} \left[ \cos(v\omega t - \varphi_{rv}) - \frac{Z_{sv}}{Z_{3v}} \cos(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{sv} + \varphi_{rv}) \right] \pm \\
 & j \frac{U_{svm}}{Z_{rv}} \left[ \sin(v\omega t - \varphi_{rv}) - \frac{Z_{sv}}{Z_{3v}} \sin(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{sv} + \varphi_{rv}) \right] \\
 &= \text{Re}(i_{rv}) \pm j \text{Im}(i_{rv}) \quad (33)
 \end{aligned}$$

وفي العلاقة السابقة اشارة (+) تعود التوافقيات ذات التعاقب الموجب، و اشارة (-) تعود الى التوافقيات ذات التعاقب العكسي.

من العلاقة (15) والعلاقة (31) نجد:

$$\begin{aligned}
 \bar{i}_s &= i_{s\alpha} + j i_{s\beta} \\
 &= \sum_{v=1}^{\infty} i_{s\alpha v} + j \sum_{v=1}^{\infty} i_{s\beta v} \quad (34)
 \end{aligned}$$

حيث:

$$\sum_{v=1}^{\infty} i_{s\alpha v} = \sum_{v=1}^{6n\pm 1} \frac{U_{smv}}{Z_{3v}} \cos(v\omega t - \varphi_v) \quad (35)$$

حيث (n=0, 1, 2...) و v > 0 دوماً

$$\sum_{v=1}^{\infty} i_{s\beta v} = \sum_{v=1}^{6n+1} \frac{U_{smv}}{Z_{3v}} \sin(v\omega t - \varphi_v) - \sum_{v=5}^{6n-1} \frac{U_{smv}}{Z_{3v}} \sin(v\omega t - \varphi_v) \quad (36)$$

وبشكل مشابه نجد تيار الدائر على الشكل:

$$\bar{i}_r = i_{r\alpha} + j i_{r\beta} = \sum_{v=1}^{\infty} i_{r\alpha v} + j \sum_{v=1}^{\infty} i_{r\beta v} \quad (37)$$

حيث:

$$\sum_{v=1}^{\infty} i_{r\alpha v} = \sum_{v=1}^{6n+1} \frac{U_{\beta v}}{Z_{r\alpha v}} \left[ \cos(v\omega t - \varphi_{r\alpha v}) - \frac{Z_{\beta v}}{Z_{3\beta v}} \cos(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{\beta v} - \varphi_{r\alpha v}) \right] \quad (38)$$

$$\begin{aligned} \sum_{v=1}^{\infty} i_{r\beta v} &= \sum_{v=1}^{6n+1} \frac{U_{\beta v}}{Z_{r\beta v}} \left[ \sin(v\omega t - \varphi_{r\beta v}) - \frac{Z_{\beta v}}{Z_{3\beta v}} \sin(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{\beta v} - \beta_{r\beta v}) \right] \\ &- \sum_{v=1}^{6n-1} \frac{U_{\beta v}}{Z_{r\beta v}} \left[ \sin(v\omega t - \varphi_{r\beta v}) - \frac{Z_{\beta v}}{Z_{3\beta v}} \sin(v\omega t - \varphi_{r\beta v}) \right. \\ &\left. - \frac{Z_{\beta v}}{Z_{3\beta v}} \sin(v\omega t - \varphi_v + \varphi_{\beta v} - \varphi_{r\beta v}) \right] \end{aligned} \quad (39)$$

ولإيجاد العزم الكهرومغناطيسي للمحرك نستخدم المعادلة التالية:

$$M_3 = \frac{3}{2} P. Lm. \bar{i}_r. \bar{i}_s = \frac{3}{2} P. Lm(i_{r\alpha} i_{s\beta} - i_{r\beta} i_{s\alpha}) \quad (40)$$

حيث p عدد أزواج الأقطاب للمحرك.

بإستبدال التيارات الواردة في العلاقة (40) بقيمتها من العلاقات (34) و(37) نجد أن:

$$M_3 = P. Lm \left[ \sum_{v=1}^{6n+1} i_{r\alpha v} \sum_{v=1}^{6n+1} i_{s\beta v} - \sum_{v=1}^{6n+1} i_{r\beta v} \sum_{v=1}^{6n+1} i_{s\alpha v} \right] \quad (41)$$

ان العلاقة (41) لحساب العزم الكهرومغناطيسي تتضمن مجاميع التأثير المتبادل للتوافقيات ذات الرقم الواحد بين الثابت والدائر وكذلك مجاميع التأثير المتبادل للتوافقيات ذات الأرقام المختلفة للثابت والدائر، وبذلك يمكن إعادة كتابة العلاقة (41) على الشكل التالي:

$$M_3 = M_0 + M^* \quad (42)$$

حيث:

$$M_0 = \frac{3}{2} P. Lm \sum_{v=1}^{6n+1} (i_{r\alpha v} i_{s\beta v} - i_{r\beta v} i_{s\alpha v}) \quad (43)$$

$$M_0 = M_1 + M_2 + M_3 + \dots + M_{6n+1} = \sum_{v=1}^{6n+1} M_v \quad (44)$$

$W_r > 0$  يمكن استخدام مبدأ التراكم والذي يسمح بحساب سرعة الدوران الزاوية للمحرك كمجموع حدين:

$$\omega_r = \omega_{cp} + \omega_D \quad (47)$$

حيث  $\omega_{cp}$  القيمة الوسطية للسرعة والناجمة عن العزم  $M_0$ .  
 $\omega_D$  مركبة السرعة الناتجة عن العزم المتغير "النبضي"  $M^*$  ولتحديد هاتين المركبتين للسرعة نضع في معادلة الحركة (46) قيمة عزم المحرك من العلاقة (42) والسرعة الزاوية من العلاقة (47)، وعندئذ يمكن تجزئة معادلة الحركة الى معادلتين (مركبتين)، مركبة مستمرة وتساوي:

$$M_0 - M_c = J \frac{d\omega_{cp}}{dt} \quad (48)$$

ومركبة نبضية تساوي:

$$M^* = J \frac{d\omega_D}{dt} \quad (49)$$

ولتقييم تزايدات السرعة "نبضاتها"

$M_0$  يأخذ بعين الاعتبار التأثير المتبادل للتوافقيات ذات الرقم الواحد بين الثابت والدائر فقط.

وتبقى قيمة  $M_0$  ثابتة على طول دور كامل لجهد التغذية، وتحدد قيمة السرعة المستقرة للدائر.

$M^*$  مركبة العزم الناتجة عن التأثير المتبادل بين التوافقيات ذات الرقم المختلف بين الثابت والدائر ويمكن حسابها انطلاقاً من العلاقة (42):

$$M^* = M_3 - M_0 \quad (45)$$

سرعة الدوران للدائر  $W_r$  يمكن إيجادها من العلاقة التالية:

$$M_3 - M_c = J \frac{d\omega_r}{dt} \quad (46)$$

$M_c$ : عزم الحمولة الستاتيكي على محور المحرك.

$J$ : عزم القصور الذاتي لجملة القيادة الكهربائية.

وعندما يتم التعبير عن العزم باستخدام العلاقة (45) من أجل الحالات

نهمل تغير العزم خلال فترة زمنية محددة  $t_n$  من العلاقة (49) نجد:

(50)

$$\int_0^{t_n} M^* dt = Jd\omega_D = \overline{J\Delta\omega_D} = M_{cp}^* \cdot t_n$$

ومن هنا نجد قيمة التزايد خلال الفترة الزمنية  $T_n$  كما يلي:

(51)

$$\omega_D = \sum_1^N \Delta\omega_D = \frac{1}{J} \sum_1^N M_{cp}^* \cdot t_n$$

حيث  $N = T_n / t_n$  عدد الفترات الزمنية ذات الطول  $t_n$ .

**مخطط وبرنامح حساب الضياعات في المحرك التحريضي عند تغذيته من مبدلة جهد قابلة:**

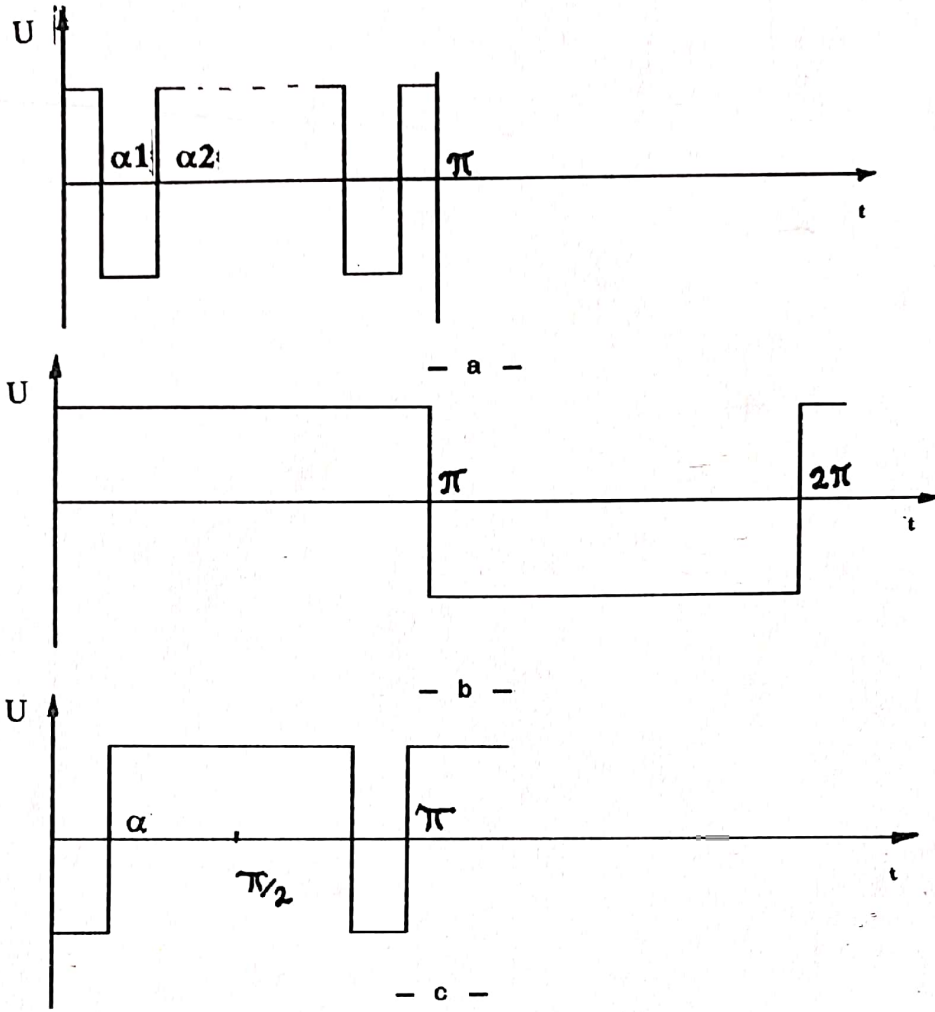
تستخدم مبدلة الجهد القابلة لتغذية المحرك التحريضي ذي الدائر المقصور وتؤمن جهد خرج على شكل نبضة عريضة متدرجة. مثل هذه الموجة للجهد تحتوي بالاضافة الى التوافقية الاولى على كل التوافقيات العليا ذات الدرجة الفردية في الأنظمة ثلاثية الطور، وتختفي أيضا التوافقية الثالثة.

ويؤدي ظهور التوافقيات العليا الى ارتفاع قيمة الضياعات في ملفات الثابت والدائر وكذلك في حديد المحرك. ان ذلك يستدعي تقييم أنظمة القيادة الآلية التي تستخدم مثل هذه المبدلات انطلاقا من شكل موجة الجهد على خرج المبدلة القابلة. ان تشكيل جهد المبدلات القابلة مبني على أساس طرق تشكيل النبضات العريضة. لقد تم تقييم مثل هذه الطرق من قبل بعض الباحثين وتبين معهم على سبيل المثال أن حذف بعض التوافقيات يؤدي الى ازدياد طويلة التوافقيات الأخرى، ولكن لم يتم حساب ذلك كعامل من عوامل توافقيات الجهد.

والطريقة الأكثر جدوى لتقييم جودة الجهد هي تقييم مستوى الضياعات في المحرك والناجئة عن التوافقيات العليا. ومن المهم أيضا تقييم عامل التوافقيات للتيار. وفيما يلي تقدم طريقة لحساب الضياعات في نحاس المحرك التحريضي عند تغذيته بجهد غير جيبي وذلك باستخدام الحاسب الشخصي.

**المعطيات:**

- 1- الدارة المكافئة للمحرك التحريضي ذي الدائر المقصور.
- 2- منحنى جهد الخرج للمبدلة القابلة، شكل (2).



شكل (2)

### التقريبات:

- ١ - عدم حساب الضياعات الحديدية.
  - ٢ - المقاومة الحقيقية لملفات المحرك مستقلة عن التردد.
  - ٣ - سرعة دوران المحرك التحريضي ثابتة.
- التقريبات المذكورة أعلاه ستؤدي الى عدم الدقة في حساب الضياعات، ولكن ذلك لا يؤثر على مبدأ الحساب. ويمكن ادخال ذلك في البرامج ببساطة. سيتم الحساب وفق التسلسل التالي:
- تحسب طولية جهد الخرج من أجل التوافقية الأولى من العلاقة التالية

$$U_{1m} = \frac{4U_d}{\pi} \left[ 1 + 2 \sum_{i=1}^m (-1)^i \cos(\alpha_i) \right] \quad (52)$$

والحساب سيتم من أجل القيمة العظمى للتوافقية الأولى من جهد الخرج الأسمي  
 $V_{1m}=2V_{ph}$  وكذلك من أجل القيمة الأسمية للانزلاق  $Sn$ .  
 وعندئذ يمكن حساب الجهد على دخل المبدلة  $V_d$  من العلاقة (52):

$$U_d = \frac{U_{1m} \cdot \pi}{4 \left[ 1 + 2 \left( \sum_{i=1}^{\infty} (-1)^i \cos \alpha_i \right) \right]} \quad (53)$$

قيمة الطويلة لجهد الخرج من التوافقية  $v$  تحسب من العلاقة التالية:

$$U_{vm} = \frac{4U_d}{v\pi} \left[ 1 + 2 \sum_{i=1}^m (-1)^i \cos v\alpha_i \right] \quad (54)$$

حيث:  $v = 6n + 1$   $n = 0, 1, 2, \dots$ .

التوافقيات ذات الدرجة  $(v = 6n + 1)$  تشكل تعاقباً مباشراً لنظام الجهد أما التوافقيات ذات  
 الدرجة  $(v = 6n - 1)$  فتشكل تعاقباً عكسياً.  
 وتحدد قيمة المعامعات لطور من المحرك التحريضي ومن أجل التوافقية الأولى من العلاقة:

$$R_{31} = R_s + \frac{(Rr/S) \cdot X_m^2}{(Rr/S)^2 + (X_{r\sigma} + X_m)^2} \quad (55)$$

$$X_{31} = X_{s\sigma} + X_m \frac{(Rr/S)^2 + X_{r\sigma}^2 + X_{r\sigma} X_m}{(Rr/S)^2 + (X_{r\sigma} + X_m)^2} \quad (56)$$

$$Z_{31} = R_{31} + jX_{31} \quad (57)$$

وبشكل مشابه من أجل التوافقية  $v$  نجد:

$$R_{3v} = R_s + v^2 \frac{(Rr/S_r) \cdot X_m}{(Rr/S_r)^2 + (vX_{r\sigma} + vX_m)^2} \quad (58)$$

$$X_{31} = X_{s\sigma} + X_m \frac{(Rr/S)^2 + X_{r\sigma}^2 + X_{r\sigma}X_m}{(Rr/S)^2 + (X_{r\sigma} + X_m)^2} \quad (59)$$

وعندئذ يتم حساب تيار الدائر من

العلاقة:

$$S_v = \frac{v\omega_0 \mp \omega_r}{v\omega}$$

وتعود الإشارة (-) الى التوافقيات ذات التعاقب الموجب والإشارة (+) الى التوافقيات ذات التعاقب العكسي.

ممانعة دارة الثابت للمحرك:

$$I_{rv} = \frac{E_v}{Z_{rv}} \quad (64)$$

وبذلك يمكن حساب ضياعات الثابت

والدائر النحاسية كما يلي:

$$\Delta P_{rv} = 3I_{rv} \cdot R_{rv} \quad (65)$$

$$Z_{3v} = \sqrt{R_s^2 + (vX_{s\sigma})^2} \quad (60)$$

ممانعة دارة الدائر للمحرك:

$$\Delta P_{sv} = 3I_{sv} \cdot R_{sv} \quad (66)$$

الضياعات الكلية من أجل التوافقيات v

تعطى بالعلاقة:

(61)

$$Z_{rv} = \sqrt{(R_v/S)^2 + (vX_{r\sigma})^2}$$

تيار الثابت من أجل التوافقيات يمكن

تحديده من العلاقة:

$$\Delta P_v = \Delta P_{rv} + \Delta P_{sv} \quad (67)$$

ويمكن تقييم الجهد من خلال عامل

التوافقيات للجهد وعامل التوافقيات للتيار

وذلك حسب ما يلي:

$$I_{sv} = \frac{U_{vm}}{Z_{3v}} \quad (62)$$

ولإيجاد تيار الدائر لابد من تحديد قيمة

القوة المحركة الكهربائية:

$$K_U = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^m (U_{vm}/v)^2}{U_{1m}^2}} \quad (68)$$

$$E_v = U_{vm} - I_{sv} \cdot Z_{sv} \quad (63)$$

ويمكن حساب الخطأ في قيمة التيار وعامل التوافقيات للتيار بالاعتماد على القيمة الدقيقة التقريبية للحساب كما يلي:

$$\Delta I = \frac{I_{sv} - I'_{sv}}{I_{sv}} \cdot 100 \quad (77)$$

$$\Delta K = \frac{K_i - K'_i}{K_i} \quad (78)$$

ان مخطط حساب الضياعات مبين على الشكل (3).

$$K_i = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^m I_{sv}^2}{I_1^2}} \quad (69)$$

ومن أجل التوافقيات العليا ويتقريب مقبول يمكن التعبير عن دائرة القصر حيث:

$$I'_{si} = I'_r \quad (70)$$

ان ممانعة طور المحرك يمكن الحصول عليها بالعلاقات التالية:

$$R'_{3v} = R_s + R_S / Sv \quad (71)$$

$$X'_{3v} = v(X_{ss} + X_{rs}) \quad (72)$$

$$Z'_{3v} = \sqrt{(R'_{3v})^2 + (X'_{3v})^2} \quad (73)$$

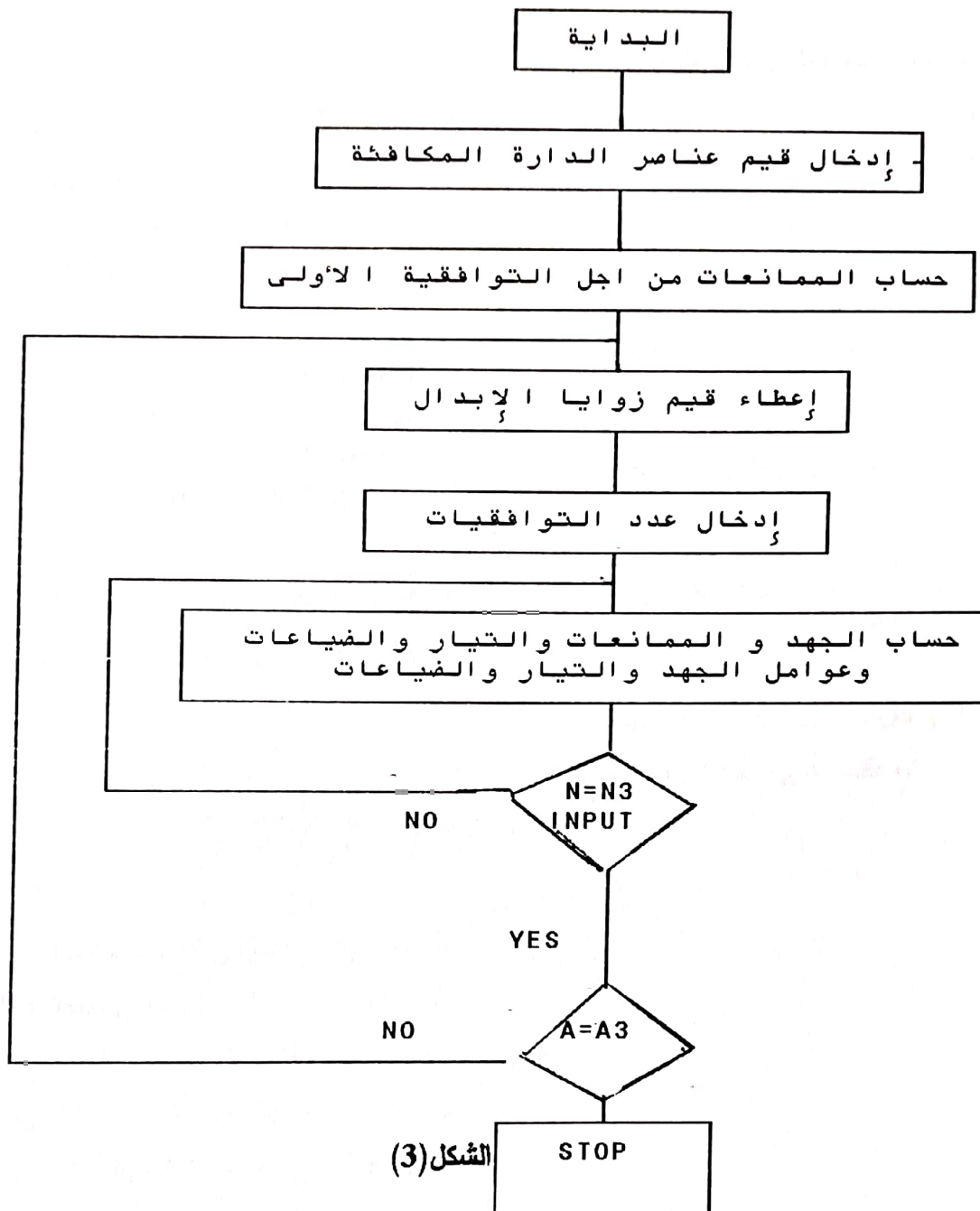
كما نجد التيار من العلاقة:

$$I'_{sv} = \frac{U_{vm}}{Z'_{3v}} \quad (74)$$

ويتم حساب عامل التوافقيات للتيار من العلاقة التقريبية التالية:

$$K_i = \sqrt{\frac{\sum I'_{sv}}{I_1^2}} \quad (76)$$





وسنهتم بشكل المنحني الموافق للشكل (1-B) وعند عدد وصلات قدح في المجال  $m=1$  في الشكل (1-B). ويمكن اعادة صياغة العلاقة (52) بالشكل

$$U_1 = \frac{4U_d}{\pi} (-1 + 2 \cos \alpha_1) \quad (80)$$

من أجل التوافقية  $v_m$  :

$$U_{vm} = \frac{4U_d}{v\pi} (-1 + 2 \cos \alpha_{1v}) \quad (81)$$

حيث  $\alpha_1$  تتغير من الصفر حتى  $\pi/3$  حتى وذلك بمقدار  $2^\circ$  في كل خطوة.

ولقد تمت الدراسة من أجل عدد وصلات  $m=2$  ومن أجل المنحنيات المبينة في الشكل (2):

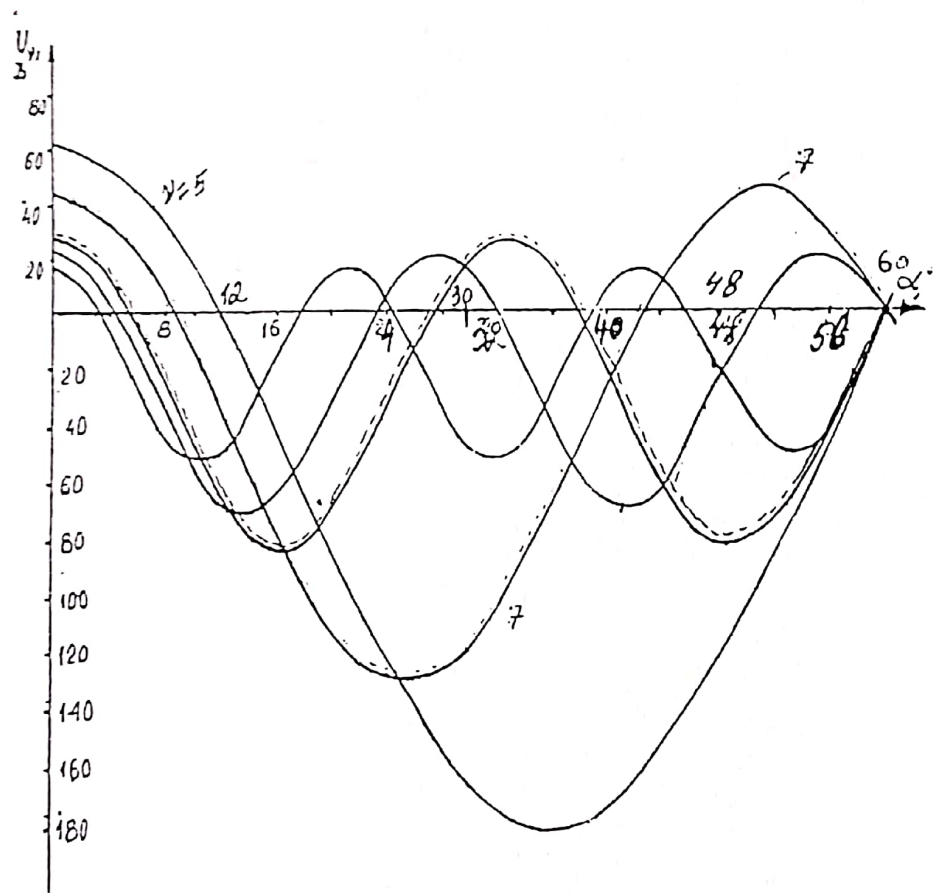
|                                 |                   |
|---------------------------------|-------------------|
| 1 - $\alpha_1=0.4117$           | $\alpha_2=0.58$   |
| 2 - $\alpha_1=0.2878$           | $\alpha_2=0.3855$ |
| 3 - $U_{vm} = \frac{v_{1m}}{v}$ |                   |
| 4 - $\alpha_1=0.3319$           | $\alpha_2=0.4981$ |
| 5 - $\alpha_1=0.2822$           | $\alpha_2=0.4509$ |
| 6 - $\alpha_1=0.28$             | $\alpha_2=0.454$  |
| 7 - $\alpha_1=0.1738$           | $\alpha_2=0.3344$ |

الرقم (3) رمز لحالة المبدلة عند قدح طوري بزاوية  $\alpha_1$  شكل (1) في هذه الحالة فان:

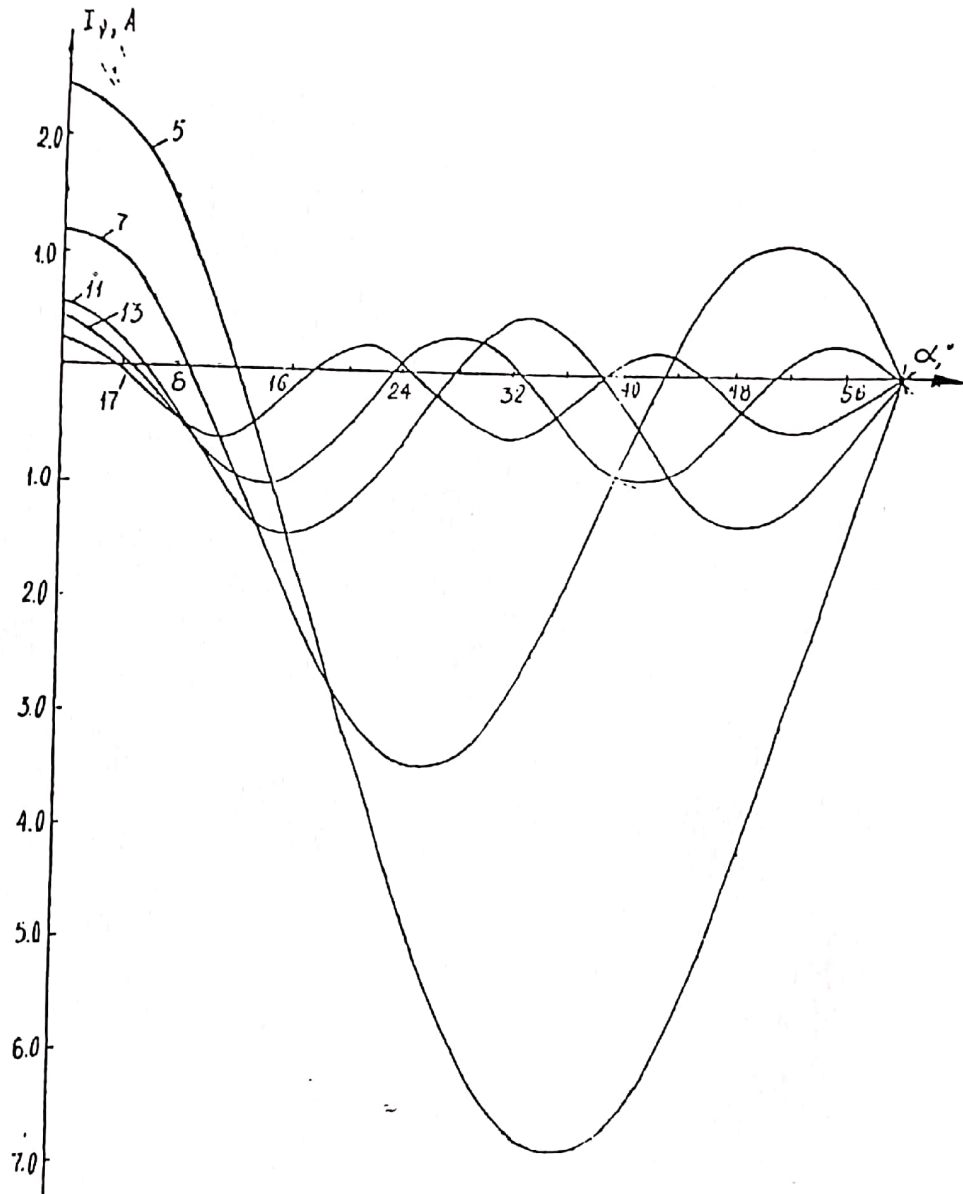
$$U_{vm} = \frac{U_{1m}}{v} \quad (79)$$

وبالاعتماد على نتائج الحسابات تم انشاء المنحني  $\Delta P_v / \Delta P_1 = f(v)$  شكل (4). ولمقارنة الضياعات الكلية في حالة الأخذ بعين الاعتبار أكثر التوافقيات العليا مع الضياعات الكلية الناتجة الأولى وكذلك عامل توافقيات التيار كتابع لقيمة الزاوية  $\alpha_1$  تم انشاء منحني النسب  $\sum \Delta P_v = f(N)$  ،  $\sum \Delta P_v / \Delta P_1 = f(N)$  ،  $K_v = f(N)$  ،  $K_i = f(N)$  ،

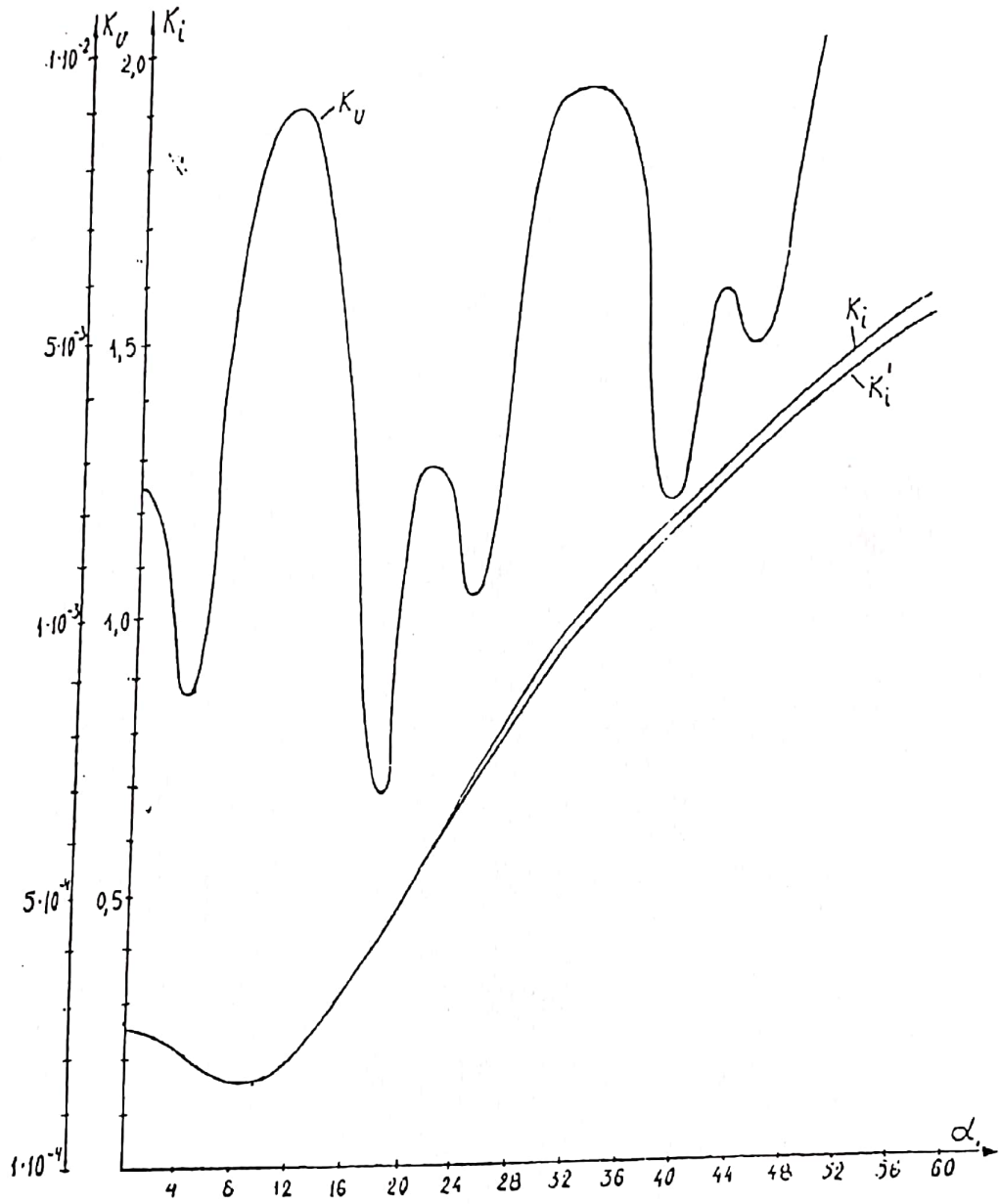
شكل (6) حيث  $N=1.....7$  رقم الاحتمال.



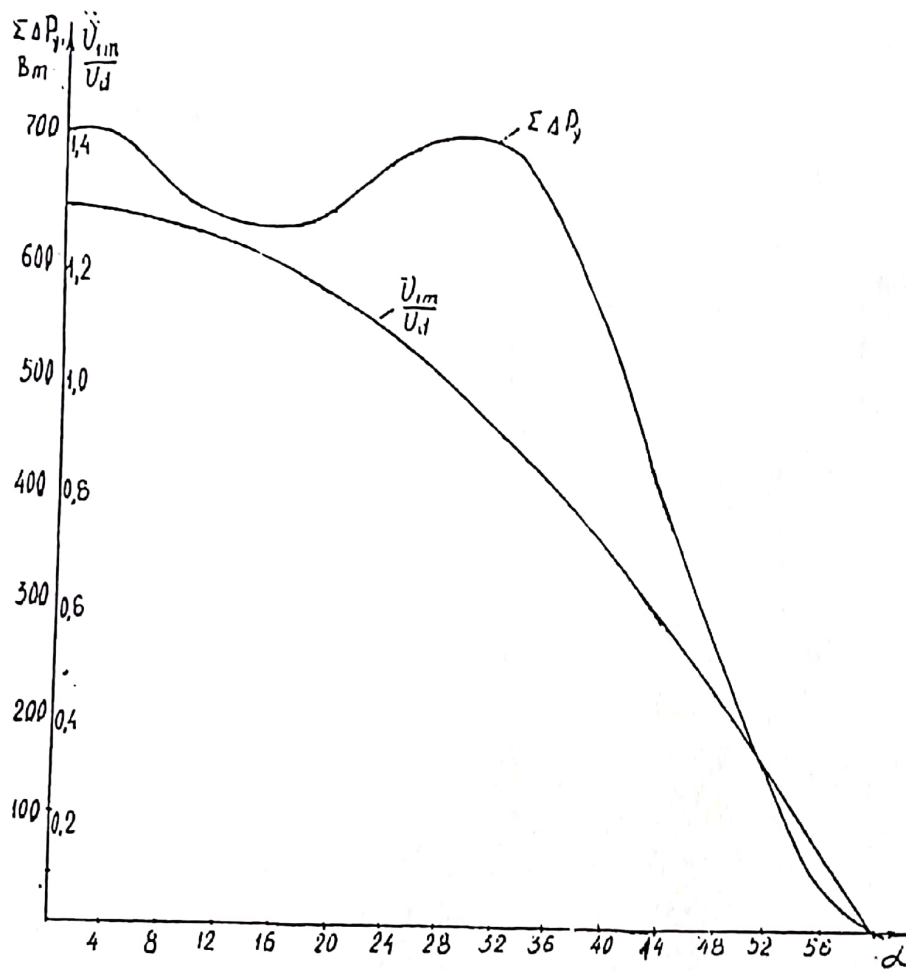
الشكل 4



الشكل 5



الشكل 6



الشكل 7

المثلى وذلك من وجهة نظر قيمة الضياعات الكلية.  $\alpha_1 = 0,2878$  و  $\alpha_2 = 0,3855$  الطريقة

2- ان أثر التوافقيات يمكن تقييمه بالاعتماد على عامل التيار للتوافقيات المحسوبة بالطريقة التقريبية.

3- ومن أجل اشارة الجهد ذات الشكل المستطيل شكل (2-b) القيمة المثلى لزاوية القدح هي  $\alpha=14$  حيث تكون الضياعات عند ذلك ذات قيمة أصغرية

4- وقد تم وضع برنامج لحساب القيم المذكورة أعلاه على الحاسب الشخصي باستخدام لغة البيزك (BASIC) ويعبر البرنامج عن طريقة الحساب.

5- ويمكن استخدام هذا البرنامج للحساب من أجل أي محرك آخر من نفس النوع وذلك بتغيير قيمة المعطيات ويمكن استخدامه في العملية التدريسية وعمليات البحث العلمي في كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية بجامعة تشرين.

ويمكن ايجاد الجهد  $U_d$  من العلاقة (53). وعندما  $\alpha_1=0$  فان:

$$U_{1m} = \sqrt{2}U_{PR} = \sqrt{2}.220 = 311V$$

نأخذ :  $U_d = \text{const}$  وهذه الحالة تستدعي الدراسة أيضا وخاصة عندما يتغير جهد التوافقية الأولى مع تغير زاوية القدح  $\alpha$  للدائرة الرئيسية في المبدلة.

واعتمادا على نتائج الحساب تم انشاء المنحنيات  $U_v = F(\alpha)$  شكل (4).

والمنحني  $I_v = F(\alpha)$  شكل (5) وكذلك

المنحنيات  $K_v = F(\alpha)$   $K'_v = F(\alpha)$   $K_f = F(\alpha)$

$\alpha$  (شكل (6) ثم المنحنيات  $\Delta P_v = F(\alpha)$  و

$U_{1m}/U_d = F(\alpha)$  شكل (7).

وهذه الحسابات تمت من أجل المحرك 4A1002Y3 ذي المواصفات التالية:

$$X_2 = 2,326 \Omega , X_1 = 1,427 \Omega , X_m = 53,783 \Omega$$

$$r_1 = 1,221 \Omega , r_2 = 0,752 \Omega$$

- تم احتساب التوافقيات حتى الرقم (49) (v=)

## النتائج:

1- تعتبر طريقة تشكيل الجهد عند الفتح مرتين خلال ربع دور وبزاويا قدح

## ABSTRACT

When regulating the speed of electric engines through the change of the supply voltage or the supply frequency, the thyristoric converters are used as they work on withholding a part of the alternating voltage wave which is applied to the engine. This means that applied voltage will form a non\_alternating regular voltage which can be analysed according to Fourier analysis into groups of alternating constructs of varying frequencies called the high harmonics of the applied voltage. This will be countered, during the operation of the control system at a fixed average speed, by the appearance of impulses in the sign of the electromagnetic supply and the speed sign along the supply voltage. For the evaluation of the electric engine operation in the non\_alternating regular systems a study has been carried out on an induction motor with a shortened circulator "4A1002Y3".

The general radiation method of the electric machine is also used on the assumption that this machine is supplied by a reversing thyrostatic converter which secures a supply in the form of a gradual broad impulse. It is observed that appearance of the harmonics causes a rise in the loss in the engine. The most reliable method for estimating the quality of the supply voltage is the estimation of the losses in the engine which are caused by the high harmonics. The personal computer has been used for the evaluation of the loss in the engine iron when it is supplied by a non\_alternating voltage. The BASIC programme has been also used. The objective of this research is to estimate the effects of the high harmonics on the operation of the electric control engines and to introduce a programme for calculating the losses resulting from these harmonics. The programme can be used for any engine of the same kind. It can also be useful for the scientific research in the performance of the electric control systems. The results confirm the importance of the research for students and scientists working in this field.



## المراجع،

- 1- الكترونيات القدرة الكهربائية د.م. محمد سعيد عقيل جامعة حلب 1988
- 2- اطروحة الدكتوراه بعنوان:

موسكو 1986 د.علي محمود

3

مينسك 1978

4

موسكو 1980