

نظام خبير لتحديد منطقة العطل في نظام القدرة الكهربائي

الدكتور عمار حجار*

الدكتور فيصل شعبان*

فيصل صعيدي**

تاريخ الإيداع 25 / 8 / 2015. قُبل للنشر في 31 / 5 / 2016

□ ملخص □

يقدم هذا البحث نظاماً خبيراً جديداً لتحديد الجزء المصاب بالعطل في نظام القدرة الكهربائي وتحليل أداء نظام الحماية (زواجل وقواطع). يتطلب النظام الخبير المقدم معلومات حول تكوين نظام القدرة الكهربائي وحول حالات تلامسات قواطع الدارة وزواجل الحماية (مفتوحة / مغلقة). يستطيع النظام الخبير المقدم تحديد الجزء المصاب بالعطل بسرعة وبدقة عالية لأجل كافة أنواع الأعطال، متضمنة الأعطال المتزامنة (Simultaneous faults)، في نظام القدرة الكهربائي. النظام الخبير المقدم عام، أي يمكن استخدامه مع أي نظام قدرة كهربائي، وذلك لأنه قمنابفصل الحقائق (Facts) عن القواعد (Rules) بشكل كامل. لكتابة واختبار النظام الخبير المقدم تم استخدام بيئة تطوير النظم الخبيرة CLIPS (آلة الإنتاج المتكاملة بلغة سي) التي تستخدم الربط الأمامي في الاستنتاج (forward chaining). لقد تم اختبار أداء النظام الخبير المقدم على ثلاث أنظمة قدرة كهربائية اختبارية (IEEE-6 bustest system و IEEE-9 bustest system و IEEE-14 bustest system) وقد أبدى النظام الخبير المقدم أداءً مميزاً لأجل كافة الأنظمة المختبرة. لكن، تم في هذا البحث عرض نتائج أداء النظام الخبير لأجل نظام قدرة كهربائي اختبائي ذي تسع قضبان تجميع (IEEE-9 bustest system).

الكلمات المفتاحية: نظام خبير، تحديد منطقة العطل، نظام القدرة الكهربائي، الأعطال المتزامنة، بيئة كلبس CLIPS.

*أستاذ - قسم هندسة الطاقة الكهربائية - كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية - جامعة تشرين - اللاذقية - سورية.

* أستاذ - قسم هندسة الطاقة الكهربائية - كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية - جامعة تشرين - اللاذقية - سورية.

** طالب دراسات عليا (ماجستير) - قسم هندسة الطاقة الكهربائية - كلية الهندسة الميكانيكية والكهربائية - جامعة تشرين - اللاذقية - سورية.

An Expert System for Faulted Section Determination in Electrical Power System

Dr. Ammar Hajjar *
Dr. Faysal Shaaban *
Faysal Saiede **

(Received 25 / 8 / 2015. Accepted 31 / 5 / 2016)

□ ABSTRACT □

This paper introduces a new expert system (ES) for faulted section determination in electrical power system and interpreting the performance of the protective system (relays and circuit breakers). The introduced ES requires information about the power system configuration and about the contacts status (open/closed) of the circuit breakers and protective relays. It can determine the faulted section quickly and accurately for all types of faults including simultaneous faults. It is general, i.e. it can be used with any power system, due to the separation between the Facts and Rules. The introduced ES is developed and tested by CLIPS environment (C Language Integrated Production System) which uses forward chaining to derive conclusion.

The performance of the introduced ES is tested for several power systems, IEEE-6 bus test system, IEEE-9 bus test system and IEEE-14 bus test system, and it shows a distinct performance for all tested systems. But for space limitation, we present in this paper the performance results of the introduced ES for the IEEE-9 bus test system only.

Keywords: An Expert System, Faulted Section Determination, Power System, Simultaneous Faults, and CLIPS

*Professor , Department of Electrical Power Engineering - Faculty of Mechanical and Electrical engineering - Tishreen University – Lattakia – Syria.

*Professor , Department of Electrical Power Engineering - Faculty of Mechanical and Electrical engineering - Tishreen University – Lattakia – Syria.

**Postgraduate student , Department of Electrical Power Engineering - Faculty of Mechanical and Electrical engineering - Tishreen University – Lattakia – Syria.

مقدمة:

عند حدوث عطل في نظام قدرة كهربائي تقوم زواجل الحماية بإعطاء الأوامر إلى قواطع الدارة المسؤولة لكي تقوم بعزل الجزء المصاب بالعطل عن نظام القدرة، مما يؤدي إلى خروج حمل أو مجموعة أحمال عن النظام. بعد عملية إزالة العطل تبدأ عملية استعادة التغذية الكهربائية في نظام القدرة. أول مرحلة في عملية استعادة التغذية هي عملية تحديد منطقة العطل في نظام القدرة الكهربائي (قضيبي تجميع - خط نقل - محولة....).

عند حدوث عطل تظهر كمية هائلة من المعلومات في مركز التنسيق والتحكم، مما يسبب ضغطاً شديداً على الكادر الفني الخبير المتواجد في مركز التنسيق والتحكم، وقد يؤدي هذا إلى اتخاذ قرارات خاطئة، كما قد تؤثر أحياناً الحالة النفسية للخبير على سرعة ودقة اتخاذ القرار المناسب، وقد يحول التقاعد أو الموت دون وجود الكادر الفني الخبير. بناءً على ما سبق، قدم مجموعة من الباحثين أبحاثاً عديدة تهدف إلى إيجاد طريقة لدعم الكادر الفني في مراكز التنسيق والتحكم بغية اتخاذ القرار المناسب، وذلك للحصول على موثوقية عالية في نظام القدرة الكهربائي وتقليل زمن استعادة التغذية.

يمكن تقسيم الأبحاث التي قدمت في هذا المجال إلى ثلاث مجموعات: اعتمدت المجموعة الأولى من الأبحاث

على تطوير مجموعة من النظم الخبيرة باستخدام مجموعة واسعة من برامج التطوير،

مثل: *OSP - OPS83 - LISP - PROLOG*، قدمت هذه الأبحاث نظماً خبيرة قادرة على اكتشاف الأعطال في أنظمة القدرة الكهربائية، ولكن عانت تلك النظم من مجموعة من السلبيات، حيث عاجت بعض هذه النظم الخبيرة حالة الأعطال أحادية الطور فقط [1]، أما البعض الآخر فلم يستطع التعامل مع أكثر من حالة عطل واحدة [1-4]، بينما لم يستطع البعض الآخر التعامل مع الأعطال المتزامنة [3-4]، كما لم يتمكن الباحثون في [3][5] من فصل القواعد عن الحقائق في النظام الخبير المقدم مما أدى إلى ضخامة قاعدة المعرفة وبطء الاستنتاج.

اعتمدت المجموعة الثانية على الشبكات العصبونية (ANN) لحل مشكلة تحديد منطقة العطل في نظام القدرة الكهربائي [6-8]، سلبية استخدام الشبكات العصبونية هي أن عملية تدريبها تأخذ وقتاً كبيراً، كما تصبح عملية التدريب معقدة جداً بزيادة حجم النظام (حيث أن دخل الشبكة العصبونية هو حالات قواطع الدارة و حالات زواجل الحماية والتعبير الزمني لزواجل الحماية) ، وأي تعديل يحدث في نظام القدرة الكهربائي يحتاج إلى إعادة تدريب الشبكة العصبونية.

اعتمدت المجموعة الثالثة على تقنيات الحل الأمثل في تحديد الجزء المعطل من نظام القدرة الكهربائي [9-10]، حيث تم استخدام كل من الخوارزمية الجينية GA، آلة بولتزمان، Tabusearch، ونظرية الحشد PSO. واجهت هذه التقنيات صعوبة كبيرة عند زيادة حجم نظام القدرة الكهربائي وذلك عند تشكيل واختيار تابع الهدف، بالإضافة إلى وجود أعداد كبيرة من البارامترات التي تحتاج إلى ضبط.

أهمية البحث وأهدافه:

تكمن أهمية البحث في أنتمه أداء الكادر الفني الخبير في مراكز التنسيق والتحكم في نظم القدرة الكهربائية من خلال استخدام إحدى تقنيات الذكاء الاصطناعي (النظم الخبيرة هنا). يهدف البحث إلى إعداد نظام خبير وظيفته تحديد العنصر المصاب بالعطل في نظام القدرة الكهربائي، بالإضافة إلى تحليل أداء زواجل الحماية وقواطع الدارة

المستخدمة في خطط حماية النظام، وذلك بأقل زمن ممكن وبدقة وكفاءة عاليتين، مما يساهم في رفع موثوقية واستمرارية التغذية الكهربائية.

طرائق البحث وموارده:

1- النظم الخبيرة:

1-1- تعريف النظم الخبيرة: النظم الخبيرة هي فرع من فروع الذكاء الاصطناعي تمكننا من استخدام المعرفة

المتخصصة في مجال معين لحل مشكلة ما في نفس المجال بشكل يحاكي القدرة البشرية [11].

2-1- البنية العامة للنظام الخبير: يبين الشكل (1) البنية العامة للنظام الخبير، حيث يقوم المستخدم في هذا

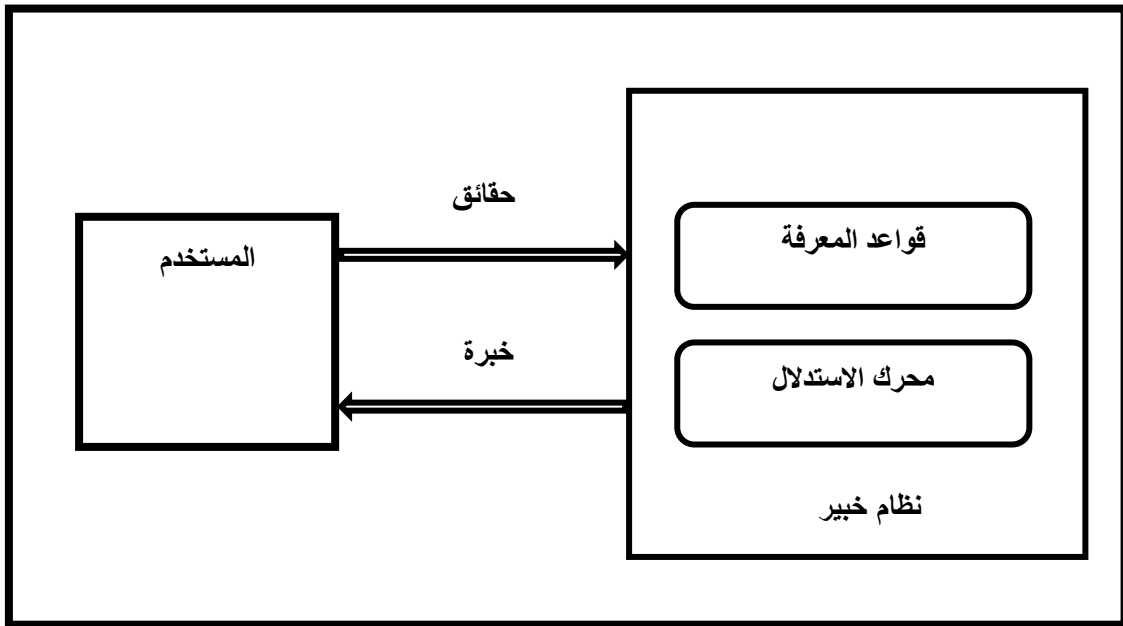
النظام بتقديم حقائق محددة (معلومات) للنظام الخبير، ليقوم النظام الخبير بمعالجتها (وفقاً للقواعد المعرفة لديه) في محرك الاستدلال، ليقوم بإعطاء خبرة ما أو نصيحة خبيرة.

يتألف النظام الخبير من الجزئين الأساسيين التاليين:

1 قاعدة المعرفة: تتضمن جميع المعارف والحقائق والخبرات المقدمة للنظام.

2 محرك الاستدلال: هو المسؤول عن تحليل البيانات واستخلاص النتائج وهذه النتائج تمثل استجابة النظام

لاستفسارات المستخدم.



2- بيئة تطوير النظم الخبيرة CLIPS:

يوفر النظام (CLanguage Integrated Production System) CLIPS [12]، بيئة متكاملة لتصميم وتطوير النظم الخبيرة. تم تصميمه من قبل وكالة ناسا الأمريكية عام 1984، ويستخدم حالياً بشكل واسع عالمياً في العديد من المجالات الأكاديمية والصناعية والطبية والهندسية والتجارية والحكومية، يتمتع هذا البرنامج بالميزات التالية [12]:

طرق تمثيل المعرفة: يدعم النظام كليبس ثلاثة طرق لتمثيل المعرفة وهي طريقة القواعد (Rule based)، البرمجة غرضية التوجيه (Object Oriented)، الطريقة الإجرائية (Procedural).
قابلية النقل: تم تطوير النظام CLIPS باستخدام لغة C مما يعطيه القدرة على العمل تحت أي نظام تشغيل بالإضافة للسرعة في العمل.
التكامل: يمكن للنظام CLIPS التكامل مع العديد من اللغات الإجرائية عالية المستوى مثل C، C++، جافا، فورتران الخ.

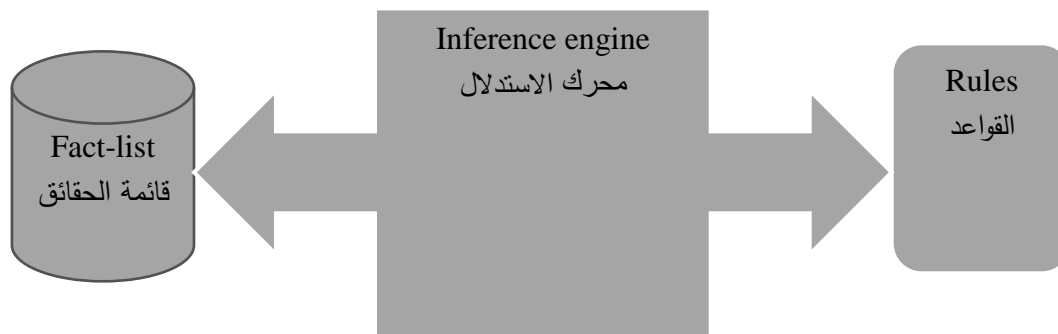
يبين الشكل (2) العناصر الرئيسية للنظام CLIPS، وهي قائمة الحقائق ومجموعة القواعد و محرك الاستدلال.

قائمة الحقائق: مجموعة البيانات التي تصف الحالة المدروسة وهي قابلة للتعديل.

قاعدة المعرفة: تحوي جميع القواعد المستخدمة.

محرك الاستدلال: يعد العنصر الأساسي في النظام الخبير لكونه المسؤول عن اتخاذ القرار، يوفر

النظام CLIPS محرك استدلال يعتمد الربط الأمامي في الاستنتاج (Forward Reasoning).



الشكل (2) العناصر الرئيسية للنظام CLIPS [11]

3- كيفية العمل مع النظام CLIPS:

3-1- تمثيل الحقائق:

يوجد في النظام CLIPS أكثر من طريقة لتمثيل الحقائق، سنعتمد في بحثنا على طريقة تمثيل الحقائق باستخدام

تعليلة Deffacts التي لها الصيغة العامة التالية [12]:

(deffacts<deffacts-name> [<comments>] <facts-pattern>)

Deffacts: للتصريح عن حقيقة ما أو مجموعة من الحقائق.

Deffacts-name: اسم الحقيقة أو مجموعة الحقائق.

<comments>: شرح مبسط عن الحقيقة (وهو اختياري يمكن الاستغناء عنه).

Facts-pattern: الحقائق التي ستضاف إلى قائمة الحقائق (fact-list)، ولها الشكل التالي:

(<fact-name ><>)

مثال: التصريح عن مجموعة من الحقائق التي تمثل الحماية التفاضلية للمحولات:

(deffacts f5 " transformer differential relays "

```
(diff difr1 cb11 cb12 T1)
(diff difr2 cb9 cb10 T2))
```

حيث:

اسم لمجموعة من الحقائق	:	f5
وصف لمجموعة الحقائق	:	transformer differential relays
نوع الحقيقة	:	diff
اسم الحقيقة	:	difr1
مجموعة من البارامترات المتعلقة بالحقيقة	:	cb11 cb12 T1

3-2- تمثيل القواعد:

يعبر عن القواعد في النظام كليس بالطريقة الشرطية **if → then** ولها الصيغة العامة التالية [12]:

```
(defrule <rule-name> [<comment>]
<conditional-element>* ; Left-Hand Side (LHS)
=>
<action>* ; Right-Hand Side (RHS)
```

defrule	:	للتصريح عن قاعدة
<rule-name>	:	اسم القاعدة
[<comment>]	:	شرح مبسط حول القاعدة
[<declaration>]	:	خصائص القاعدة
=>	:	تعلية تقوم بفصل شروط القاعدة عن نتائجها
<conditional-element>*	:	شروط القاعدة (تدعى القسم الأيسر للقاعدة)
<action>*	:	الأعمال التي تؤديها القاعدة (النتائج)
	:	عند تحقق الشروط (تدعى القسم الأيمن للقاعدة)

مثال: قاعدة تقوم بإعطاء الاستنتاج أن الطعام فاسد إذا كان ضوء البراد يعمل وباب البراد مفتوح

```
(defrule example-rule "This is an example of a simple rule"
(Refrigerator light on)
(Refrigerator door open)
=>
(assert (refrigerator food spoiled))) ; (RHS)
```

4- تصميم نظام خبير لتحديد عنصر نظام القدرة الكهربائي المصاب بالعتل و لتحليل أداء نظام الحماية:

يتكون نظام القدرة الكهربائي من مولدات، محولات (رافعة وخافضة للجهد)، خطوط نقل وخطوط توزيع وتجهيزات كهربائية أخرى. يبين الشكل (3) الشكل العام لأي نظام قدرة كهربائي. يتعرض نظام القدرة الكهربائي أحياناً إلى دارات قصر وحالات عمل غير طبيعية. تتوافق دارات القصر غالباً بمرور تيارات كبيرة في عناصر النظام الكهربائي تؤدي إلى الإضرار بها إن لم تزود هذه العناصر بزواجل الحماية وقواطع الدارة المناسبة. إذا حدث عطل (قصر) على أحد عناصر نظام القدرة فيجب على زاجل الحماية الخاص بهذا العنصر أن يعزل هذا العنصر آلياً بأسرع ما يمكن، وذلك حتى لا ينتقل العطل إلى باقي عناصر النظام السليمة. يجب أن يتم عزل الجزء المصاب بالعتل ضمن أجزاء من الثانية. إذا استمر العطل في النظام لمدة أطول قد يسبب ضرراً كبيراً لبعض الأجزاء الهامة في النظام. الوظيفة الأساسية لنظام الحماية، المتضمن قواطع الدارة و زواجل الحماية، هي عزل الجزء المصاب بالعتل عن باقي أجزاء النظام السليمة. حيث، تقوم قواطع الدارة بفصل الجزء المصاب بالعتل عندما تتلقى أوامر من زواجل الحماية الخاصة بها لفعل ذلك. إذا وظيفة زاجل الحماية هي اكتشاف العطل وتحديد مكانه ومن ثم إعطاء الأمر لقاطع الدارة ليقوم بعزل الجزء المصاب بالعتل عن باقي النظام. لا تستطيع زواجل الحماية أن تتوقع حدوث العطل بشكل مسبق وكذلك لا تستطيع منع حدوثه، لكن تستطيع اتخاذ الإجراء المناسب فقط بعد حدوث العطل [15].

تتفاوت أساليب الحماية للمحولات الكهربائية وذلك تبعاً لاستطاعة هذه المحولات. أشهر هذه الحماية هي الحماية التفاضلية، الحماية من التيار الزائد، الحماية من العطل الأرضي، والحماية الغازية (حماية بوخهلتر). تعد قضبان التجميع من أقل عناصر نظام القدرة الكهربائي تعرضاً للأعطال، لكنه في نفس الوقت تعد الأخطر فيما إذا تعرضت لحدوث عطل عليها. يوجد العديد من الطرق المستخدمة في حماية قضبان التجميع، ولكن تعد الحماية التفاضلية من الحماية الأكثر انتشاراً لقضبان التجميع. تعد خطوط النقل من أكثر العناصر في نظام القدرة الكهربائي تعرضاً للأعطال، تتم حماية خطوط النقل بشكل رئيسي باستخدام الحماية المسافية بأنواعها المختلفة لخطوط الجهد المتوسط والمرتفع، كما تستخدم الحماية من التيار الزائد الموجهة كحماية احتياطية داعمة للحماية المسافية، كما يتم استخدام الحماية الموجهة من العطل الأرضي للحماية من الأعطال الأرضية، بينما تستخدم الحماية من التيار الزائد الموجهة فقط في خطوط الجهد المنخفض [15].

يتألف النظام الخبير المصمم من جزأين رئيسيين، يحتوي الجزء الأول على قواعد الاستدلال وهو عام لأجل أي نظام قدرة كهربائي بينما يحتوي الجزء الثاني على الحقائق التي تصف أنواع الحماية المستخدمة ومكان توضعها بالإضافة إلى وصف أجزاء النظام الكهربائي والحالة الأساسية لعمل زواجل الحماية وحالات القواطع، يختلف هذا الجزء من نظام قدرة كهربائي لآخر.

4-1- قواعد الاستدلال: وهي عبارة عن 3 مجموعات:**4-1-1- المجموعة الأولى: مجموعة القواعد التي تقوم بتحديد العطل عندما يحدث على خط نقل وهي:**

القاعدة LF01: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند عمل الحماية المسافية الرئيسية وعمل قواطع الدارة ذات الصلة.

القاعدة LF02: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند عمل الحماية من

العطل الأرضي الموجهة وعمل قواطع الدارة ذات الصلة.

- القاعدة LF03: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند فشل عمل الحماية المسافية الرئيسية وعمل الحماية المسافية الاحتياطية وعمل قواطع الدارة ذات الصلة.
- القاعدة LF04: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند عمل الحماية المسافية الرئيسية وفشل عمل أحد قواطع الدارة نتيجة عطل داخلي.
- القاعدة LF05: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند فشل عمل الحماية المسافية الرئيسية وعمل الحماية المسافية الاحتياطية وفشل عمل أحد قواطع الدارة نتيجة عطل داخلي.
- القاعدة LF06: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند عمل الحماية المسافية الرئيسية وفشل عمل أحد قواطع الدارة نتيجة غياب إشارة التحكم.
- القاعدة LF07: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل عندما يحدث على خط نقل وذلك عند فشل عمل الحماية المسافية الرئيسية وعمل الحماية المسافية الاحتياطية وفشل عمل أحد قواطع الدارة غياب إشارة التحكم.

3-4-1-2- المجموعة الثانية: مجموعة القواعد التي تقوم بتحديد العطل عندما يحدث على محولة وهي:

- القاعدة TF01: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل في المحولة وذلك عند عمل كل من حماية بوخهلتز والحماية التفاضلية للمحولة والحماية من العطل الأرضي المقيدة وعمل قواطع الدارة ذات الصلة.
- القاعدة TF02: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل في المحولة وذلك عند عمل الحماية من التيار الزائد الموجهة وعمل قاطع الدارة ذو الصلة.
- القاعدة TF03: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل في المحولة وذلك عند عمل حماية بوخهلتز أو الحماية التفاضلية للمحولة أو الحماية من العطل الأرضي المقيدة وعمل قواطع الدارة ذات الصلة.
- القاعدة TF04: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل في المحولة وذلك عند عمل كل من حماية بوخهلتز والحماية التفاضلية للمحولة والحماية من العطل الأرضي المقيدة وفشل عمل واحد من قواطع الدارة ذات الصلة نتيجة عطل داخلي.
- القاعدة TF05: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل في المحولة وذلك عند عمل الحماية الموجهة من التيار الزائد وفشل عمل قاطع الدارة ذو الصلة.

3-4-1-3- المجموعة الثالثة: مجموعة قواعد تقوم بتحديد العطل عندما يحدث على قضيب تجميع وهي:

- القاعدة BBF01: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل على قضيب التجميع وذلك عند عمل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع وعمل قواطع الدارة ذات الصلة.
- القاعدة BBF02: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل على قضيب التجميع وذلك عند عمل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع و فشل عمل واحد من قواطع الدارة ذات الصلة نتيجة عطل داخلي.
- القاعدة BBF03: وظيفة هذه القاعدة تقييم العطل على قضيب التجميع وذلك عند عمل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع و فشل عمل واحد من قواطع الدارة ذات الصلة نتيجة غياب إشارة التحكم.
- 2-4- أمثلة على بعض القواعد السابقة باستخدام بيئة كلبس:
يبين الجدول (1) الرموز المستخدمة في النظام الخبير ودلالاتها:

الجدول(1)الرموز المستخدمة في النظام الخبير المقدم ودلالاتها

حمایة مسافية رئيسية	md
حمایة داعمة محلية للحمایة المسافية (تيار زائد عكسية)	bd
حمایة من العطل الأرضي اتجاهية	de
حمایة بوخهلتز	buc
حمایة تفاضلية	diff
الحمایة من العطل الأرضي المقيدة	ref
الحمایة من التيار الزائد اتجاهية	doc
قاطع دائرة	cbs
زاجل حمایة	Relay
خط نقل	Line
محولة	Trans
قضيب تجميع	Bb
حمایة تفاضلية لقضيب التجميع	Bdiff

المقاعدة TF01:

(defrule TF01

(buc ?a 1 ?c ?q ?w ?T ?t)

(diff ?d 1 ?c ?q ?w ?T ?t2)

(ref ?f 1 ?c ?q ?w ?T ?t1)

(relay ?a "op" ?t)

(relay ?d "op" ?t2)

(relay ?f "op" ?t1)

(trans ?T ?x ?y ?z)

(cbs ?c "off")(cbs ?q "off")(cbs ?w "off")

(test (neq ?c ?q))

(or(and(test(eq ?c ?x))

(test(eq ?q ?y))))

(and(test(eq ?c ?y)) (test(eq ?q ?x))))

=>

(if (eq ?w ?z)then

(printout t "-----" crlf)

(printout t "The fault section is Transformer : " ?T crlf)

(printout t "The operated circuits braker are : "?c " & " ?q " & " ?w crlf)

(printout t "-----" crlf)))

القاعدة LF01:

```
(defrule LF01 )
(relay ?b "op" 1 )
(relay ?b1 "op" 1 )
(cbs ?c "off" )
(cbs ?q "off" )
(line ?l ?c ?q )
(md ?b 1 ?c ?l 1)
(md ?b1 1 ?q ?l 1)
=>
(printout t "-----" crlf)
(printout t "The fault section is Line:" ?l crlf)
(printout t "The operated relays are: "?b " & " ?b1 crlf)
(printout t "The operated circuits breaker are:" ?c " & " ?q crlf)
(printout t "-----" crlf))
(printout t "The operated relays are : "?a " & " ?d " & " ?f crlf)
```

القاعدة LF03:

```
(defrule LF03)
(relay ?b1 "n_op" 1 )
(relay ?b2 "op" 1 )
(relay ?b3 "op" 1.5 )
(cbs ?c "off" )
(cbs ?q "off" )
(line ?l ?x ?y )
(md ?b1 1 ?c ?l 1)
(md ?b2 1 ?q ?l 1)
(bd ?b3 1 ?c ?l 1.5)
=>
(printout t "-----" crlf)
(printout t "The fault section is Line : " ?l crlf)
(printout t "The operated relays are : "?b2 " & " ?b3 crlf)
(printout t "The field to operate relay is : "?b1 crlf)
(printout t "The operated circuits braker are : "?c " & " ?q crlf)
(printout t "-----" crlf))
```

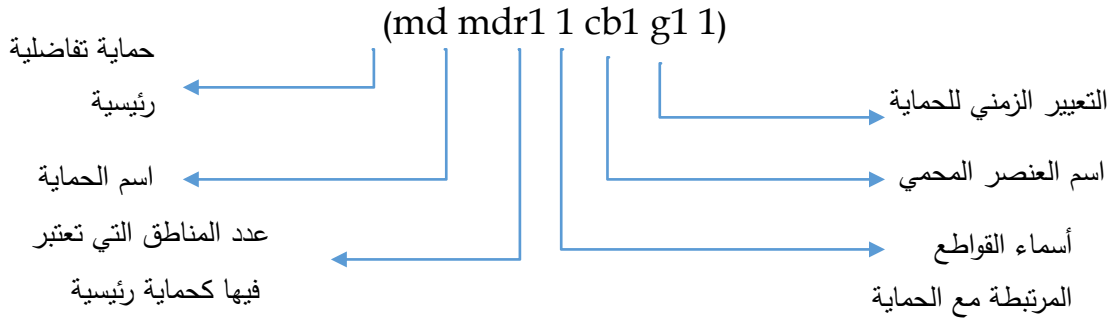
3-4-2- الحقائق: تصف الحقائق أنواع الحماية المستخدمة في حماية عناصر نظام القدرة الكهربائي ومكان توضعها بالإضافة إلى وصفه العناصر نظام القدرة الكهربائي و للحالة الأساسية لعمل زواجل الحماية وحالات القواطع وهي تختلف من نظام قدرة كهربائي لآخر، سنطبق دراستنا على نظام القدرة الكهربائي المبين في الشكل (3)، حيث بلغ عدد الحقائق 332 حقيقة موزعة في 13 مجموعة كما يلي:

- المجموعة الأولى F1: هي مجموعة الحقائق التي تصف الحماية المسافية الأساسية.
- المجموعة الثانية F2: هي مجموعة الحقائق التي تصف الحماية المسافية الاحتياطية.
- المجموعة الثالثة F3: هي مجموعة الحقائق التي تصف الحماية من العطل الأرضي الاتجاهية.

4-2-2- أمثلة عن الحقائق باستخدام كلبس :

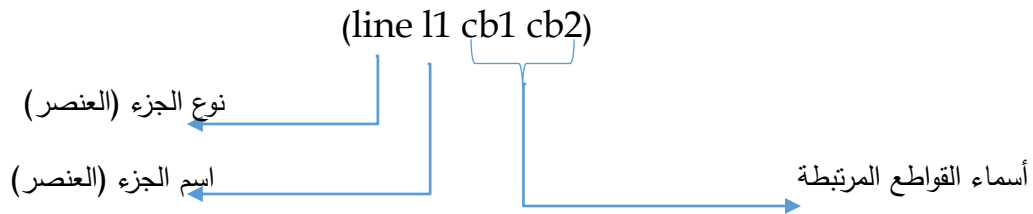
مثال عن الحقائق التي تصف الحماية:

(<relay type><relay name><number of protection section><sets of relative circuits breaker><section name><time setting>)



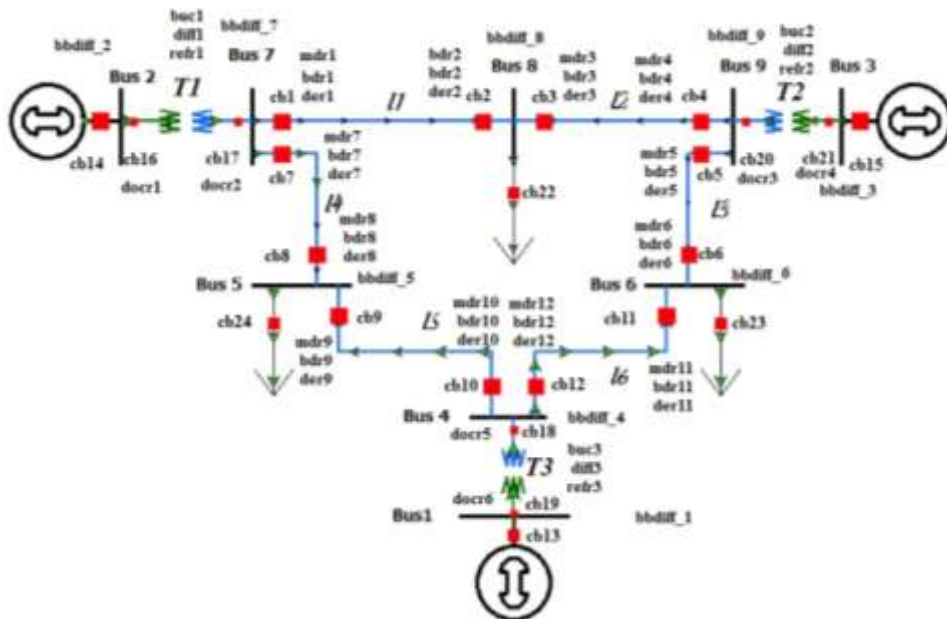
مثال عن الحقائق التي تصف أقسام نظام القدرة الكهربائي:

(<section type><section name><sets of relative circuits breaker>)



النتائج والمناقشة :

يبين الشكل (4) نظام قدرة كهربائي اختبار يذي 9 قضبان تجميع معروض الحماية عليه. سيتم فيما يلي



الشكل (4) نظام القدرة الكهربائي المدروس (IEEE 9-bus test system) [14] مع توضع الحماية عليه

اختبار النظام الخبير المقدم على هذا النظام لأجل عدة حالات، وذلك لتحديد منطقة العطل في هذا النظام ولتحليل أداء زواجل الحماية والقواطع التابعة للنظام. لقد كانت سرعة عمل النظام الخبير (سرعة إصدار الاستنتاج) 10 ميلي ثانية، وذلك باستخدام جهاز الحاسوب التالي: HP Intel Corei5 CPU @2.67 GHz (4 CBus).
الحالة الأولى: حالة حدوث عطل على خط النقل L3 وإزالته من قبل الحماية المسافية الرئيسية mdr5, mdr6 والقواطع cb5 و cb6. من نتائج تنفيذ النظام الخبير المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع تحديد منطقة العطل (الخط L3) وقام بتحليل أداء نظام الحماية بشكل صحيح.

CLIPS> (run)

The fault section is Line :l3
 The operated relays are : mdr5 & mdr6
 The operated circuits braker are :cb5 & cb6

الحالة الثانية: حالة حدوث عطل على خط النقل L3 وفشل عمل الحماية الرئيسية mdr5 وإزالته من قبل الحماية mdr6, bdr5 والقواطع cb5, cb6. من نتائج تنفيذ النظام الخبير المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع تحديد منطقة العطل (الخط L3) وقام بتحليل أداء نظام الحماية بشكل صحيح.

CLIPS> (run)

The fault section is Line :l3
 The operated relays are : mdr6 & bdr5
 The failed to operate relay is : mdr5
 The operated circuits braker are :cb5 & cb6

الحالة الثالثة: حالة حدوث عطل على قضيب التجميع bb4 وإزالته من قبل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع 4_bdiffr والقواطع cb18 و cb12 و cb10. من نتائج تنفيذ النظام الخبير المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع تحديد منطقة العطل (قضيب التجميع bb4) وقام بتحليل أداء نظام الحماية بشكل صحيح.

CLIPS> (run)

The fault section is BusBar :bb4
 The operated relays is :bdiffr_4
 The operated circuits braker are :cb10 & cb12 & cb18

الحالة الرابعة: حالة حدوث عطل في المحولة T3 وعمل الحماية T3, refr3, diff3, buc3 والقواطع cb18 و cb19. من نتائج تنفيذ النظام الخبير المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع تحديد منطقة العطل (المحولة T3) وقام بتحليل أداء نظام الحماية بشكل صحيح.

CLIPS> (run)

The fault section is Transformer :T3
 The operated relays are :bucr3 & diffr3 & refr3
 The operated circuits braker are :cb18 & cb19

الحالة الخامسة: حالة حدوث عطل على قضيب التجميع bb3 وإزالته من قبل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع bbdiffr_3 والقواطع cb15 و cb21، وحدث عطل ثاني بنفس الوقت على المحولة T1 وإزالته من قبل الحماية من التيار الزائد الموجهة والقاطع cb16. من نتائج النظام الخبير المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير

CLIPS> (run)

The fault section is Transformer :T1
 The operated relays is : docr1
 The operated circuits braker are :cb16

The fault section is BusBar :bb3
 The operated relays is :bdiffr_3
 The operated circuits braker are :cb21 & cb15

استطاع تحديد منطقة العطل (قضيب التجميع bb3 والمحولة T1) وقام بتحليل أداء نظام الحماية بشكل

صحيح.

الحالة السادسة: حالة حدوث عطل بشكل متزامن على قضيب التجميع bb1 وقضيب التجميع bb9 وخط النقل L3، حيث تتم إزالة أعطال قضبان التجميع من قبل الحماية التفاضلية bdiffr_1 و bdiffr_9 والقواطع (cb13 و cb19) و (cb4 و cb20 و cb4)، وتم إزالة عطل خط النقل من قبل الحماية المسافية mdr5 ، mdr6 ، والقواطع cb5 و cb6. من نتائج تنفيذ النظام الخبير المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع تحديد منطقة العطل وقام بتحليل أداء نظام الحماية بشكل صحيح.

CLIPS> (run)

The fault section is BusBar :bb9
 The operated relays is :bdiffr_9
 The operated circuits braker are :cb5 & cb4 & cb20

The fault section is BusBar :bb1
 The operated relays is :bdiffr_1
 The operated circuits braker are :cb19 & cb13

The fault section is Line :l3
 The operated relays are : mdr5 & mdr6
 The operated circuits braker are :cb5 & cb6

الحالة السابعة: حالة حدوث عطل على خط النقل L2 وعمل الحماية الرئيسية mdr3, mdr4 والقاطع cb4 وفشل القاطع cb3 في العمل لسبب ما، مما أدى إلى عمل الحماية المسافية mdr1 والقاطع cb1 وخروج الخط L1 عن الخدمة. من النتائج المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع العمل بشكل صحيح وبكفاءة عالية.

CLIPS> (run)

```
The out of service Lines are :l2 & l1
The fault section is Line :l2
The operated relays are: mdr4 & mdr3 & mdr1
The operated circuits braker are :cb4 & cb1
```

```
The non operated circuit braker is :cb3
***** INTERNAL FAULT *****
```

الحالة الثامنة: حالة حدوث عطل على قضيب التجميع bb9 وإزالته من قبل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع bdiffr_4 والقواطع cb5 و cb20، وفشل القاطع cb4 في العمل لسبب ما، مما أدى إلى عمل الحماية المسافية mdr3 والقاطع cb3. من النتائج المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع العمل بكفاءة عالية.

CLIPS> (run)

```
The fault section is BusBar :bb9
The operated relays is :bdiffr_9 & mdr3
The operating circuit brakers are :cb20 & cb5 & cb3
The non operate circuits braker is :cb4
***** INTERNAL CB FAILURE *****
```

الحالة التاسعة: حالة حدوث عطل على المحولة T1 وإزالته من قبل الحماية التفاضلية diff_1 والقواطع cb16 و cb17، وحدث عطل متزامن على قضيب التجميع bb4 وإزالته من قبل الحماية التفاضلية لقضيب التجميع bdiffr_4 والقواطع cb12 و cb18 بينما فشل القاطع cb10 في العمل لسبب ما، مما أدى إلى عمل الزاغل mdr9 والقاطع cb9. من النتائج المبينة أدناه نلاحظ أن النظام الخبير استطاع العمل بشكل بكفاءة عالية.

CLIPS> (run)

The fault section is transformer :T1
 The operating relay is : diffr1
 The not operating relays are : bucr1 & refr1
 The operated circuits braker are :cb16 & cb17

The fault section is BusBar :bb4
 The operated relays is :bdiffr_4 & mdr9
 The operating circuit brakers are :cb12 & cb18 & cb9
 The non operate circuits braker is :cb10
 ***** INTERNAL CB FAILURE *****

الاستنتاجات والتوصيات:

- 1 استطاع النظام الخبير المقدم تحديد منطقة العطل بسرعة وبدقة وكفاءة عاليتين لأجل كافة الأعطال المفردة والمتزامنة، وهذا ما فشلت في تحقيقه الأنظمة الخبيرة والطرق الأخرى.
- 2 استطاع النظام الخبير المقدم تحليل عمل زواجل الحماية وقواطع الدارة لأجل كافة الأعطال المفردة والمتزامنة، وهذا ما فشلت في تحقيقه الأنظمة الخبيرة والطرق الأخرى.
- 3 -بالرغم من أن أنه تم تطبيق النظام الخبير على شبكة نقل إلا أنه يمكن تطبيق هذا النظام الخبير على أي نظام آخر (نظام نقل فرعي أو نظام توزيع).

بناءً على الدراسة المقدمة نوصي بما يلي:

- 1 إعداد نظام خبير يستخدم حقائق غير مرتبة في النظام كليبس ومقارنته مع نظامنا الذي يستخدم حقائق مرتبة.
- 2 إعداد واجهة رسومية تفاعلية (GUI) بلغة عالية المستوى مثل Java , C# , C وربطها مع النظام الخبير.
- 3 استخدام النظام الخبير المقدم في أتمته عمل مراكز التنسيق والتحكم، كونه يدعم عمل الكادر الفني ويقلل من زمن استعادة التغذية في نظام القدرة الكهربائي، ويزيد في موثوقية نظام القدرة الكهربائي.

المراجع:

- [1] CHIHIRO, FUKUI. , JUNZO,KAWAKAMI. *An expert system for fault section estimation using information from protective relays and circuit breakers.* IEEE Transactions on power delivery, Vol. PWRD-1, No. 4,1986.
- [2]TOMSOVIC, K. , ACKERMAN, P. *An expert system as a dispatchers' aid for the isolation of line section faults.* IEEE Transactions on Power Delivery, Vol. PWRD-2, No. 3, 1987.
- [3]GIRGIS, ADEL.B. , JOHNS, MELISA. *A hybrid expert system for faulted section identification fault type classification and selection of fault location algorithms.* IEEE Transactions on PowerDelivery, Vol. 4, No. 2, 1989.

- [4]YUAN, YIH HSU. , CHIEN, Y. An expert system for locating distribution system faults.IEEE Transactions on Power Delivery, Vol. PWRD-1, No. 2, 1990.
- [5]KIMURA, TAKAFUMI.,NISHIMATSU, SINYA., YOSHITERU, UEKI.Development of an expert system for estimating fault section in control center based on protective system simulation. IEEE Transactions onPower Delivery, Vol. 7 No.1, 1992.
- [6] AYGEN,Z. E. , SEKER, S. , BAGRIYANIK, F. , BAGRIYANIK, G. , AYZ, E.Fault section estimation in electrical power systems using artificial neural networks approach.IEEE Transmission and Distribution Conf, vol. 2, 1999, 466–469.
- [7]BI, T. YANG, Z. WEN, F. NI, Y. SHEN, C. M. WU, F.F AND YANG,Q. Online fault section estimation in power system with radial basis function neural network.Int. J. Elect. Power Energy Syst, vol. 24, no. 4, 2002,321–328.
- [8] PRASHANT,P. BEDEKAR. ,BHIDE, SUDHIR. R. ,VIJAY,S. KALE. Fault section estimation in power system using Hebb's rule and continuous genetic algorithm.ELSEVIER,Electrical Power and Energy Systems Volume 33, Issue 3, 2011, 457–465.
- [9] HUANG, S.J. , LIU, X.Z. , SU, W.F., OU, T.C. Application of enhanced honey-bee mating optimization algorithm to fault section estimation in power systems.IEEE Transactions on Power Delivery, VOL. 28, NO. 3, 2013.
- [10] HUANG, S.J. , LIU, X.Z. Application of artificial bee colony-based optimization for fault section estimation in power systems.ELSEVIER, Electrical Power and Energy Systems Volume 44, Issue 1, 2013, 210–218.
- [11] RILEY, G.D. *Expert system principles and programming*, Fourth Edition, Course Technology, Boston, MA, 2004 ,856.
- [12] CLIPSReference Manual. *Basic programing guide*, Version 6.24, NASA's Johnson Space Center, 2006
- [13]CLIPS REFERENCE MANUAL.*Advanced programing guide*, Version 6.24, NASA's Johnson Space Center, 2006
- [14]http://fglongatt.org/OLD/Test_Case_Anderson.html
- [15]HAJJAR, AMMAR. *Power System Protection*, First edition,Tishreen University, 2012, 482.